

Provided for non-commercial research and educational use.
Not for reproduction, distribution or commercial use.

PLISKA

STUDIA MATHEMATICA
BULGARICA

ПЛИСКА

БЪЛГАРСКИ
МАТЕМАТИЧЕСКИ
СТУДИИ

The attached copy is furnished for non-commercial research and education use only.
Authors are permitted to post this version of the article to their personal websites or institutional repositories and to share with other researchers in the form of electronic reprints.

Other uses, including reproduction and distribution, or selling or licensing copies, or posting to third party websites are prohibited.

For further information on
Pliska Studia Mathematica Bulgarica
visit the website of the journal <http://www.math.bas.bg/~pliska/>
or contact: Editorial Office

Pliska Studia Mathematica Bulgarica
Institute of Mathematics and Informatics
Bulgarian Academy of Sciences
Telephone: (+359-2)9792818, FAX:(+359-2)971-36-49
e-mail: pliska@math.bas.bg

ОБОСНОВАНИЕ МЕТОДА УСРЕДНЕНИЯ ДЛЯ ОДНОГО КЛАССА ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ СТАНДАРТНОГО ВИДА С ИМПУЛЬСАМИ

ДРУМИ Д. БАЙНОВ, СВЕТЛА Д. МИЛУШЕВА

В работе обоснован метод усреднения для систем интегро-дифференциальных уравнений с импульсами вида

$$\dot{x}(t) = \varepsilon X(t, x(t), \int_0^t \varphi(t, s, x(s), \int_0^s f(t, s, \sigma, x(s), x(\sigma)) d\sigma) ds),$$

где $x \in R^n$, $\varphi \in R^p$, $f \in R^q$, $\varepsilon > 0$ — малый параметр.

Метод усреднения для обыкновенных дифференциальных уравнений с импульсами был обоснован А. М. Самойленко [1, 2]. В настоящей работе обоснован метод усреднения для систем интегро-дифференциальных уравнений с импульсами.

Пусть в $(n+1)$ -мерном пространстве (t, x) , $x \in R^n$, заданы достаточно гладкие гиперповерхности

$$\sigma_i: t = t_i(x), \quad i = 1, 2, \dots,$$

лежащие в полупространстве $t > 0$ при $x \in D \subset R^n$ и удовлетворяющие условию

$$t_i(x) < t_{i+1}(x), \quad x \in D, \quad i = 1, 2, \dots$$

Пусть в области $\{t \geq 0, x \in D\}$ движется изображающая точка P_t с текущими координатами $(t, x(t))$. Будем предполагать, что закон движения точки P_t характеризуется:

а) системой интегро-дифференциальных уравнений вида

$$(1) \quad \dot{x}(t) = \varepsilon X(t, x(t), \int_0^t \varphi(t, s, x(s), \int_0^s f(t, s, \sigma, x(s), x(\sigma)) d\sigma) ds),$$

где $\varphi \in R^p$, $f \in R^q$, $\varepsilon > 0$ — малый параметр;

б) множеством гиперповерхностей σ_i , $i = 1, 2, \dots$;

в) множеством n -мерных вектор-функций $I_i(x)$, $i = 1, 2, \dots$, заданных в D .

Само движение происходит так. Выдя из точки $(t = \tau_0 = 0, x(0) = x_0)$, $x_0 \in D$, точка P_t движется по траектории $(t, x(t))$ описываемой решением $x(t)$ системы (1) с начальным условием $x(0) = x_0$ до момента $\tau_1 > 0$, в котором траектория встречает в точке $(\tau_1, x_1^- = x(\tau_1))$ гиперповерхность σ_1 . В момент τ_1 точка P_t мгновенно перебрасывается из положения (τ_1, x_1^-) в положение $(\tau_1, x_1^+ = x_1^- + \varepsilon I_1(x_1^-))$ и движется дальше по траектории $(t, x(t))$ описываемой

решением $x(t)$ системы (1) с начальным условием $x(t_1) = x_1^+$ до встречи с гиперповерхности σ_2 и т. д.

Систему соотношений а), б), в), характеризующую движение точки P_i , будем называть системой интегро-дифференциальных уравнений с импульсами, а кривую, описываемую точкой P_i в пространстве (t, x) — интегральной кривой или траекторией этой системы.

Таким образом, решение системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами есть функция $x(t)$, удовлетворяющая уравнению (1) вне гиперповерхностей σ_i , $i = 1, 2, \dots$, со скачками, характеризуемые соотношением

$$(2) \quad x_i^+ = x_i^- + \varepsilon I_i(x_i^-), \quad i = 1, 2, \dots$$

Заметим, что точка (t_i, x_i^+) не обязана лежать на гиперповерхности σ_i ($i = 1, 2, \dots$).

Пусть существуют пределы

$$(3) \quad \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_t^{t+T} X(\theta, x, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x, x, \sigma) d\sigma) ds) d\theta = X_0(x),$$

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \sum_{t < t_i < t+T} I_i(x) = I_0(x).$$

Тогда систему интегро-дифференциальных уравнений с импульсами ставим в соответствии усредненную систему

$$(4) \quad \dot{\bar{x}}(t) = \varepsilon [X_0(\bar{x}(t)) + I_0(\bar{x}(t))].$$

Отметим, что если $x = (x_1, \dots, x_n)$ и $A = \|a_{ij}\|_{m,n}$, то по определению

$$\|x\| = \left[\sum_{i=1}^n x_i^2 \right]^{1/2}, \quad \|A\| = \left[\sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m a_{ij}^2 \right]^{1/2}.$$

Справедлива следующая теорема о близости решений системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами и усредненной системой с начальным условием $\bar{x}(0) = x(0)$.

Теорема 1. Пусть выполнены следующие условия:

1. Функция $X(t, x, u)$ непрерывна в области $\{t \geq 0, x \in D, u \in D_1 \subseteq R^p\}$.
Функция $\varphi(t, s, x, v)$ непрерывна в области $\{t \geq 0, s \geq 0, x \in D, v \in D_2 \subseteq R^q\}$.
Функция $f(t, s, \sigma, x, y)$ непрерывна в области $\{t \geq 0, s \geq 0, \sigma \geq 0, x, y \in D\}$.
Функции $I_i(x)$, $i = 1, 2, \dots$, непрерывны в области D .
Функции $t_i(x)$, $i = 1, 2, \dots$, два раза непрерывно дифференцируемые в области D .

2. Существуют положительные постоянные M, C, K, M^*, N и функции $\mu(t, s)$ и $\nu(t, s, \sigma)$ такие, что

$$\left\| \frac{\partial t_i(x)}{\partial x} \right\| + \|X(t, x, u)\| + \|I_i(x)\| \leq M, \quad \left\| \frac{\partial^2 t_i(x)}{\partial x^2} \right\| \leq C,$$

$$\|I_i(x) - I_i(x')\| \leq K \|x - x'\|,$$

$$\|X(t, x, u) - X(t, x', u')\| \leq K(\|x - x'\| + \|u - u'\|),$$

$$\|\varphi(t, s, x, v) - \varphi(t, s, x', v')\| \leq \mu(t, s)(\|x - x'\| + \|v - v'\|),$$

$$\|f(t, s, \sigma, x, y) - f(t, s, \sigma, x', y')\| \leq \nu(t, s, \sigma)(\|x - x'\| + \|y - y'\|),$$

$$\int_0^t \mu(t, s) [1 + 2 \int_0^s \nu(t, s, \sigma) d\sigma] ds \leq M^*,$$

$$t \int_0^t \mu(t, s) [1 + 2 \int_0^s \nu(t, s, \sigma) d\sigma] ds \leq N$$

для всех $t \geq 0, s \geq 0, \sigma \geq 0; x, x', y, y' \in D; u, u' \in D_1; v, v' \in D_2; i = 1, 2, \dots$

3. *Равномерно относительно $t \geq 0$ и $x \in D$ существуют конечные пределы (3) и предел*

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \sum_{t < t_i < t+T} 1 = d_0, \quad d_0 = \text{const} > 0.$$

4. Система интегро-дифференциальных уравнений с импульсами, с начальным условием $x(0) = x_0 \in D$, для любого $\varepsilon \in (0, \delta], \delta = \text{const} > 0$, имеет единственное, непрерывное при $t \geq 0, t \neq t_i(x), i = 1, 2, \dots$, решение $x(t)$.

5. Усредненная система (4) с начальным условием $\bar{x}(0) = x(0)$, для любого $\varepsilon \in (0, \delta]$ имеет решение $\bar{x}(t)$, которое при $t \geq 0$ принадлежит области D вместе с некоторой ϱ -окрестностью ($\varrho = \text{const} > 0$) и удовлетворяет неравенствам

$$(5) \quad \frac{\partial t_i(\bar{x}(t))}{\partial x} I_i(\bar{x}(t)) \leq \beta < 0, \quad \beta = \text{const}$$

(либо $\frac{\partial t_i(x)}{\partial x} = 0$, если σ_i — гиперплоскость), для всех $t \in (t'_i, t''_i)$, где $t'_i = \inf_{x \in D} t_i(x), t''_i = \sup_{x \in D} t_i(x), i = 1, 2, \dots, d, t_d < L\varepsilon^{-1} < t_{d+1}$.

Тогда для любых чисел $\eta > 0$ и $L > 0$ можно указать такое число $\varepsilon_0 \in (0, \delta] (\varepsilon_0 = \varepsilon_0(\eta, L))$, что при $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0$ на отрезке $0 \leq t \leq L\varepsilon^{-1}$ выполняется неравенство

$$\|x(t) - \bar{x}(t)\| < \eta.$$

Доказательство. В силу условий теоремы I существует такая монотонно убывающая функция $\alpha(t) (\alpha(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow \infty$), что

$$(6) \quad \left\| \int_0^{t+T} [X(\theta, x, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x, x) d\sigma) ds) - X_0(x)] d\theta \right\| \leq \alpha(T) T/2,$$

$$\left| \sum_{t < t_i < t+T} I_i(x) - T I_0(x) \right| \leq \alpha(T) T/2.$$

Пусть T — фиксированное, достаточно большое число и пусть в интервале $(0, T)$ лежат d_1 точек

$$t_1(x_0) = t_1^{(0)}, \dots, t_{d_1}(x_0) = t_{d_1}^{(0)},$$

причем $t_i^{(0)} < t_{i+1}^{(0)}, i = 1, d_1 - 1$.

Обозначим через $x(t, \tau, c), x(\tau, \tau, c) = c$ решение системы

$$(7) \quad x(t, \tau, c) = c + \varepsilon \int_\tau^t X(\theta, x(\theta, \tau, c), \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x(s, \tau, c), \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x(s, \tau, c), x(\sigma, \tau, c)) d\sigma) ds) d\theta.$$

Представим $x(t, \tau, c)$ в виде

$$x(t, \tau, c) = c + \varepsilon \int_{\tau}^t X(\theta, c, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, c, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, c, c) d\sigma) ds) d\theta + R(t, \varepsilon, \tau)$$

и оценим выражение $R(t, \varepsilon, \tau)$. При $0 < \tau \leq t \leq T$ имеем

$$\begin{aligned} \|R(t, \varepsilon, \tau)\| &\leq \varepsilon \int_{\tau}^t \|X(\theta, x(\theta, \tau, c), \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x(s, \tau, c), \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x(s, \tau, c), \\ &x(\sigma, \tau, c)) d\sigma) ds) - X(\theta, c, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, c, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, c, c) d\sigma) ds)\| d\theta \\ &\leq \varepsilon K \int_0^t (\|x(\theta, \tau, c) - c\| + \int_0^{\theta} \mu(\theta, s) (\|x(s, \tau, c) - c\| \\ &+ \int_0^s \nu(\theta, s, \sigma) (\|x(s, \tau, c) - c\| + \|x(\sigma, \tau, c) - c\|) d\sigma) ds) d\theta \\ &= \varepsilon K \int_{\tau}^t \left\{ \varepsilon \left\| \int_{\tau}^{\theta} X(\theta_1, x(\theta_1, \tau, c), \int_0^{\theta_1} \varphi(\theta_1, s, x(s, \tau, c), \int_0^s f(\theta_1, s, \sigma, x(s, \tau, c), \right. \right. \\ &x(\sigma, \tau, c)) d\sigma) ds) d\theta_1 + \int_0^{\theta} \mu(\theta, s) \left\| \int_{\tau}^s X(\theta_1, x(\theta_1, \tau, c), \int_0^{\theta_1} \varphi(\theta_1, s_1, \right. \\ &x(s_1, \tau, c), \int_0^{s_1} f(\theta_1, s_1, \sigma, x(s_1, \tau, c), x(\sigma, \tau, c)) d\sigma) ds_1) d\theta_1 \| \\ &+ \int_0^s \nu(\theta, s, \sigma) (\varepsilon \left\| \int_{\tau}^s X(\theta_1, x(\theta_1, \tau, c), \int_0^{\theta_1} \varphi(\theta_1, s_1, x(s_1, \tau, c), \int_0^{s_1} f(\theta_1, s_1, \sigma, \right. \\ &x(s_1, \tau, c), x(\sigma, \tau, c)) d\sigma) ds_1) d\theta_1 + \varepsilon \left\| \int_{\tau}^{\sigma} X(\theta_1, x(\theta_1, \tau, c), \int_0^{\theta_1} \varphi(\theta_1, s_1, \right. \\ &x(s_1, \tau, c), \int_0^{s_1} f(\theta_1, s_1, \sigma_1, x(s_1, \tau, c), x(\sigma_1, \tau, c)) d\sigma_1) ds_1) d\theta_1 \| d\sigma \} ds \} d\theta \\ &\leq \varepsilon^2 KM \int_{\tau}^t \left\{ \int_{\tau}^{\theta} d\theta_1 + \int_0^{\theta} \mu(\theta, s) \left(\int_{\tau}^s d\theta_1 + \int_0^s \nu(\theta, s, \sigma) \left(\int_{\tau}^s d\theta_1 \right. \right. \right. \\ &\left. \left. \left. + \int_{\tau}^{\sigma} d\theta_1 \right) \right) d\sigma \right\} d\theta \leq \varepsilon^2 KM \left\{ \frac{(t-\tau)^2}{2} + \int_{\tau}^t \left[\int_0^{\theta} \mu(\theta, s) (s-\tau) \right. \right. \\ &\left. \left. + \int_0^s \nu(\theta, s, \sigma) (|s-\tau| + |\sigma-\tau|) d\sigma \right] ds \right\} d\theta \leq \varepsilon^2 KMT(T+2N)/2. \end{aligned}$$

Рассмотрим решение $x(t)$ системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами на отрезке $[0, T]$. Это решение состоит из кусков, определяемых формулой (7). В силу полученной оценки для $\|R(t, \varepsilon, \tau)\|$ на отрезке $0 < \tau \leq t \leq T$ решение $x(t)$ можно определить выражением

$$(8) \quad x(t) = x(t, \tau, c) = x_1(t, \tau, c) + O(\varepsilon^2),$$

где

$$x_1(t, \tau, c) = c + \varepsilon \int_{\tau}^t X(\theta, c, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, c, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, c, c) d\sigma) ds) d\theta.$$

Отсюда следует что

$$x(t) = x(t, 0, x_0) = x_1(t, 0, x_0) + O(\varepsilon^2), \quad 0 \leq t < \tau_1,$$

где τ_1 — корень уравнения

$$(9) \quad t = t_1(x(t, 0, x_0)).$$

Так как

$$\begin{aligned} t_1(x(t, 0, x_0)) &= t_1(x_1(t, 0, x_0) + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_1(x_0 + \varepsilon \int_0^t X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_1(x_0) + \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \int_0^t X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + O(\varepsilon^2), \end{aligned}$$

то из (9) находим $\tau_1 = t_1^{(0)} + \varepsilon \Theta_1^{(0)} + O(\varepsilon^2)$, где

$$\Theta_1^{(0)} = \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \int_0^{t_1^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta.$$

Действительно,

$$\begin{aligned} t &= t_1^{(0)} + \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \int_0^{t_1^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta \\ &+ \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \int_{t_1^{(0)}}^t X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + O(\varepsilon^2) \\ &= t_1^{(0)} + \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \int_0^{t_1^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^{\theta} \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta \\ &+ \varepsilon (t - t_1^{(0)}) \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} X(\tilde{t}, x_0, \int_0^{\tilde{t}} \varphi(\tilde{t}, s, x_0, \int_0^s f(\tilde{t}, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) + O(\varepsilon^2), \end{aligned}$$

где $\tilde{t} = t_1^{(0)} + \tilde{\mu}(t - t_1^{(0)})$, $0 \leq \tilde{\mu} \leq 1$ (для различных компонент вектора X постоянная $\tilde{\mu}$ принимает различные значения из интервала $[0, 1]$).

В силу условий теоремы 1 $t_1^{(0)} > 0$ и, следовательно, если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \varepsilon_1^{(0)}$), $\tau_1 > \tau_0 = 0$.

Итак,

$$x(t) = x(t, 0, x_0) = x_1(t, 0, x_0) + O(\varepsilon^2), \quad 0 \leq t < \tau_1 = t_1^{(0)} + \varepsilon \Theta_1^{(0)} + O(\varepsilon^2).$$

Далее

$$\begin{aligned} x_1^+ &= x(\tau_1, 0, x_0) + \varepsilon I_1(x(\tau_1, 0, x_0)) = x_1(\tau_1, 0, x_0) + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2) \\ &= x_0 + \varepsilon \int_0^{\tau_1} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2), \end{aligned}$$

где $I_1^{(0)} = I_1(x(\tau_1, 0, x_0))$.

Решение $x(t)$ между гиперплоскостями σ_1 и σ_2 описывается формулой (8), в которой положено $\tau = \tau_1$ и $c = x_1^+$:

$$\begin{aligned} (10) \quad x(t) &= x(t, \tau_1, x_1^+) = x_1(t, \tau_1, x_1^+) + O(\varepsilon^2) \\ &= x_1^+ + \varepsilon \int_{\tau_1}^t X(\theta, x_1^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_1^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_1^+, x_1^+) d\sigma) ds) d\theta + O(\varepsilon^2) \\ &= x_0 + \varepsilon \int_0^t X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon I_1^{(0)} \\ &\quad + \varepsilon \int_{\tau_1}^t [X(\theta, x_1^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_1^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_1^+, x_1^+) d\sigma) ds) - X(\theta, x_0, \\ &\quad \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds)] d\theta + O(\varepsilon^2). \end{aligned}$$

Так как

$$\begin{aligned} \varepsilon \left\| \int_{\tau_1}^t [X(\theta, x_1^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_1^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_1^+, x_1^+) d\sigma) ds) - X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds)] d\theta \right\| &\leq \varepsilon K \left\| \int_{\tau_1}^t \|x_1^+ - x_0\| \right. \\ &\quad \left. + \int_0^\theta \mu(\theta, s) \|x_1^+ - x_0\| + 2 \int_0^s \nu(\theta, s, \sigma) \|x_1^+ - x_0\| d\sigma ds \right\| d\theta \\ &\leq \varepsilon K(1 + M^*) \|t - \tau_1\| \|x_1^+ - x_0\| \leq \varepsilon^2 K(1 + M^*) T \left\| \int_0^{\tau_1} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2) \right\| \varepsilon^{-1} \\ &\leq \varepsilon^2 KM(1 + M^*)(1 + T)T + O(\varepsilon^3), \end{aligned}$$

то ввиду (10) получаем

$$x(t) = x(t, \tau_1, x_1^+) = x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2).$$

Покажем, что траектория $(t, x(t))$ после момента τ_1 не встречается больше гиперповерхность σ_1 .

Решая систему

$$\begin{aligned} x(t) &= x(t, \tau_1, x_1^+), \\ t &= t_1(x), \end{aligned}$$

получаем

$$(11) \quad t = t_1(x(t, \tau_1, x_1^+)).$$

Пусть \bar{t}_1 корень уравнения (11), т. е.

$$\bar{t}_1 = t_1(x(\bar{t}_1, \tau_1, x_1^+)).$$

Из (11) находим

$$\begin{aligned} t &= t_1(x(t, \tau_1, x_1^+)) = t_1(x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_1(x_0 + \varepsilon \int_0^t X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_1^{(0)} + \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} \left[\int_0^{t_1^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + I_1^{(0)} \right] \\ &\quad + \varepsilon (t - t_1^{(0)}) \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} X(\tilde{t}, x_0, \int_0^{\tilde{t}} \varphi(\tilde{t}, s, x_0, \int_0^s f(\tilde{t}, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) + O(\varepsilon^2), \\ &\quad \tilde{t} = t_1^{(0)} + \tilde{\mu}(t - t_1^{(0)}), \quad 0 \leq \tilde{\mu} \leq 1. \end{aligned}$$

Отсюда следует, что

$$\bar{t}_1 = \tau_1 + \varepsilon \frac{\partial t_1(x_0)}{\partial x} I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2).$$

В силу условий теоремы 1 и непрерывности функции $I_1(x)$, если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \varepsilon_1^{(0)}$), имеем $\bar{t}_1 < \tau_1$.

Таким образом, при $t > \tau_1$ траектория $(t, x(t))$ покидает гиперповерхность σ_1 . Найдем момент, когда траектория $(t, x(t))$ достигает гиперповерхности σ_2 . Для этого определим корень τ_2 уравнения $t = t_2(x(t, \tau_1, x_1^+))$. Имеем

$$\begin{aligned} t &= t_2(x(t, \tau_1, x_1^+)) = t_2(x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_2(x_0 + \varepsilon \int_0^t X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_2^{(0)} + \varepsilon \frac{\partial t_2(x_0)}{\partial x} \left[\int_0^{t_2^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + I_1^{(0)} \right] \\ &\quad + \varepsilon (t - t_2^{(0)}) \frac{\partial t_2(x_0)}{\partial x} X(\tilde{t}, x_0, \int_0^{\tilde{t}} \varphi(\tilde{t}, s, x_0, \int_0^s f(\tilde{t}, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) + O(\varepsilon^2), \\ &\quad \tilde{t} = t_2^{(0)} + \tilde{\mu}(t - t_2^{(0)}), \quad 0 \leq \tilde{\mu} \leq 1. \end{aligned}$$

Следовательно, $\tau_2 = t_2^{(0)} + \varepsilon \Theta_2^{(0)} + O(\varepsilon^2)$, где

$$\Theta_2^{(0)} = \frac{\partial t_2(x_0)}{\partial x} \left[\int_0^{t_2^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + I_1^{(0)} \right].$$

Так как по условию $t_2^{(0)} > t_1^{(0)}$, то если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \varepsilon_2^{(0)}$), то $\tau_2 > \tau_1$ и, следовательно, $x(t)$ на интервале $\tau_1 \leq t < \tau_2$ описывается формулой

$$x(t) = x(t, \tau_1, x_1^+) = x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon I_1^{(0)} + O(\varepsilon^2).$$

Далее

$$x_2^+ = x(\tau_2, \tau_1, x_1^+) + \varepsilon I_2(x(\tau_2, \tau_1, x_2^+)) = x_1(\tau_2, 0, x_0) + \varepsilon(I_1^{(0)} + I_2^{(0)}) + O(\varepsilon^2),$$

где $I_2^{(0)} \equiv I_2(x(\tau_2, \tau_1, x_1^+))$.

Нетрудно показать (как это видно из предыдущих вычислений), что система (1) с начальным условием $x(\tau_2) = x_2^+$ имеет на интервале $\tau_2 \leq t < \tau_3$ решение

$$x(t) = x(t, \tau_2, x_2^+) = x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon(I_1^{(0)} + I_2^{(0)}) + O(\varepsilon^2),$$

где τ_3 определяется как корень уравнения

$$t = t_3(x(t, \tau_2, x_2^+)).$$

Как и раньше, имеем $\tau_3 = t_3^{(0)} + \varepsilon\Theta_3^{(0)} + O(\varepsilon^2)$, где

$$\Theta_3^{(0)} = \frac{\partial t_3(x_0)}{\partial x} \int_0^{t_3^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + I_1^{(0)} + I_2^{(0)}.$$

В силу условий (6) теоремы 1, если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \bar{\varepsilon}_2^{(0)}$), траектория $(t, x(t))$ после момента τ_2 не встречает больше гиперповерхность σ_2 .

Методом индукции легко убеждаемся, что для $x(t)$ получаем следующее выражение:

$$x(t) = x(t, \tau_{s-1}, x_{s-1}^+) = x_1(t, 0, x_0) + \varepsilon \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{(0)} + O(\varepsilon^2),$$

как при

$$t_{s-1}^{(0)} + \varepsilon\Theta_{s-1}^{(0)} + \gamma_{s-1} O(\varepsilon^2) = \tau_{s-1} \leq t < \tau_s = t_s^{(0)} + \varepsilon\Theta_s^{(0)} + O(\varepsilon^2),$$

где

$$\Theta_s^{(0)} = \frac{\partial t_s(x_0)}{\partial x} \left[\int_0^{t_s^{(0)}} X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{(0)} \right],$$

$$t_0^{(0)} = \Theta_0^{(0)} = \gamma_0 = 0, \quad I_0^{(0)} = 0, \quad \gamma_s = 1, \quad s = \overline{1, d_1},$$

так и при

$$t_{d_1}^{(0)} + \varepsilon\Theta_{d_1}^{(0)} + O(\varepsilon^2) = \tau_{d_1} \leq t < T.$$

Теперь можно вычислить

$$x(T) = x(T, \tau_{d_1}, x_{d_1}^+) = x_1(T, 0, x_0) + \varepsilon \sum_{i=0}^{d_1} I_i^{(0)} + O(\varepsilon^2) = x_0 + \varepsilon \int_0^T X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon \sum_{i=0}^{d_1} I_i^{(0)} + O(\varepsilon^2).$$

В силу равенства

$$\bar{x}(t) = x_0 + \varepsilon \int_0^t [X_0(\bar{x}(\theta)) + I_0(\bar{x}(\theta))] d\theta$$

находим, что

$$\bar{x}(T) = x_0 + \varepsilon \int_0^T [X_0(\bar{x}(\theta)) + I_0(\bar{x}(\theta))] d\theta.$$

Покажем близость $x(T)$ и $\bar{x}(T)$. Для этой цели, учитывая (7), представим $x(T)$ в виде

$$(12) \quad x(T) = x_0 + \varepsilon[X_0(x_0) + I_0(x_0)]T + \varepsilon \int_0^T [X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) - X_0(x_0)] d\theta + \varepsilon \left[\sum_{i=1}^{d_1} I_i^{(0)} - I_0(x_0) \right] T + O(\varepsilon^2).$$

Пусть оператор A_0 действует в области D по формуле

$$(13) \quad A_0 x = x + \varepsilon[X_0(x) + I_0(x)]T, \quad x \in D.$$

Из (12), в силу (6) и условий теоремы 1, находим

$$(14) \quad \begin{aligned} \|x(T) - A_0 x_0\| &\leq \varepsilon \left\| \int_0^T [X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds) - X_0(x_0)] d\theta \right\| + \varepsilon \left\| \sum_{i=1}^{d_1} I_i^{(0)} - I_0(x_0) \right\| T + O(\varepsilon^2) \\ &\leq \varepsilon \alpha(T) T / 2 + \varepsilon \left\| \sum_{i=1}^{d_1} I_i(x_0) - I_0(x_0) \right\| T + \varepsilon \left\| \sum_{i=1}^{d_1} (I_i^{(0)} - I_i(x_0)) \right\| T + O(\varepsilon^2) \\ &\leq \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon \sum_{i=1}^{d_1} \|I_i(x(\tau_i, \tau_{i-1}, x_{i-1}^+) - I_i(x_0))\| + O(\varepsilon^2) \\ &\leq \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon K \sum_{i=1}^{d_1} \|x(\tau_i, \tau_{i-1}, x_{i-1}^+) - x_0\| + O(\varepsilon^2) \\ &\leq \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon^2 K M d_1 (2T + d_1 - 1) / 2 + O(\varepsilon^2) \leq \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon^2 M_1, \end{aligned}$$

где $M_1 = M_1(T, d_1)$ — постоянная.

При $t \geq 0$ и $x \in D$ имеем

$$\begin{aligned} \|X_0(x)\| &\leq M, \quad \|I_0(x)\| \leq M d_0, \quad \|\bar{x}(t) - x_0\| \leq \varepsilon(1 + d_0) M T, \\ \|X_0(\bar{x}(t)) - X_0(x_0)\| &\leq \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \left\| \int_t^{t+T} [X(\theta, \bar{x}(t), \int_0^\theta \varphi(\theta, s, \bar{x}(t), \int_0^s f(\theta, s, \sigma, \bar{x}(t), \bar{x}(t)) d\sigma) ds) - X(\theta, x_0, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_0, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_0, x_0) d\sigma) ds)] d\theta \right\| \\ &\leq K(1 + M^*) \|\bar{x}(t) - x_0\| \leq \varepsilon(1 + d_0)(1 + M^*) K M T, \\ \|I_0(\bar{x}(t)) - I_0(x_0)\| &\leq \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \sum_{t < t_i < t+T} \|I_i(\bar{x}(t)) - I_i(x_0)\| \leq \varepsilon(1 + d_0) K M T d_0. \end{aligned}$$

Тогда

$$(15) \quad \|\bar{x}(T) - A_0 x_0\| \leq \varepsilon \int_0^T \|X_0(\bar{x}(\theta)) - X_0(x_0)\|$$

$$+ \|I_0(\bar{x}(\theta)) - I_0(x_0)\| d\theta \leq \varepsilon^2(1+d_0)(1+\tilde{d}_0)KMT^2,$$

$$\tilde{d}_0 = d_0 + M^*.$$

Из (14) и (15) следует

$$(16) \quad \begin{aligned} \|x(T) - \bar{x}(T)\| &\leq \|x(T) - A_0 x_0\| + \|\bar{x}(T) - A_0 x_0\| \\ &\leq \varepsilon \alpha(T)T + \varepsilon^2 [M_1 + (1+d_0)(1+\tilde{d}_0)KMT^2]. \end{aligned}$$

Этим близость $x(T)$ и $\bar{x}(T)$ установлена.

Так как $\bar{x}(T)$ принадлежит D с ϱ -окрестностью, то из (15) и (16) следует, что $x(T)$ и $A_0 x_0$ принадлежат области D соответственно с окрестностями

$$\varrho_1 = \varrho - \varepsilon \{ \alpha(T)T + \varepsilon [M_1 + (1+d_0)(1+\tilde{d}_0)KMT^2] \}$$

и

$$\varrho'_1 = \varrho - \varepsilon^2(1+d_0)(1+\tilde{d}_0)KMT^2.$$

Предположим, что в интервале $(T, 2T)$ лежат d_2 точек

$$t_{d_1+1}(\bar{x}(T)), \dots, t_{d_1+d_2}(\bar{x}(T)),$$

причем $t_{d_1+i}(\bar{x}(T)) < t_{d_1+i+1}(\bar{x}(T))$, $i = 1, d_2 - 1$.

Тогда в силу (16) и непрерывности функций $t_i(x)$, $i = 1, 2, \dots$, следует, что если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \tilde{\varepsilon}_1$), на интервале $(T, 2T)$ лежат d_2 точек

$$t_{d_1+1}(x(T)) = t_1^{(1)}, \dots, t_{d_1+d_2}(x(T)) = t_{d_2}^{(1)},$$

причем $t_i^{(1)} < t_{i+1}^{(1)}$, $i = 1, d_2 - 1$.

Из условий теоремы и (16) следует, что если ε достаточно мало ($\varepsilon \leq \tilde{\varepsilon}_1$), существует постоянная $\beta_1 \in [-\beta, 0)$, такая, что

$$(17) \quad \frac{dt_{d_1+i}(x(T))}{dx} I_{d_1+i}(x(T)) \leq \beta_1 < 0, \quad i = 1, d_2.$$

Решение $x(t)$ системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами, построенное для $t \in [0, T)$, продолжим на интервале $[T, 2T]$, обозначая $x(T)$ через x_T . Имеем

$$x(t) = x(t, T, x_T) = x_1(t, T, x_T) + O(\varepsilon^2)$$

при $T \leq t < t_{d_1+1}$, где t_{d_1+1} — корень уравнения

$$t = t_{d_1+1}(x(t, T, x_T)).$$

Так как

$$\begin{aligned} t &= t_{d_1+1}(x(t, T, x_T)) = t_{d_1+1}(x_1(t, T, x_T) + O(\varepsilon^2)) \\ &= t_1^{(1)} + \varepsilon \frac{\partial t_{d_1+1}(x_T)}{\partial x} \int_T^{t_1^{(1)}} X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon(t - t_1^{(1)}) \frac{\partial t_{d+1}(x_T)}{\partial x} X(\tilde{t}, x_T, \\ & \int_0^{\tilde{t}} \varphi(\tilde{t}, s, x_T, \int_0^s f(\tilde{t}, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) + O(\varepsilon^2), \\ & \tilde{t} = t_1^{(1)} + \tilde{\mu}(t - t_1^{(1)}), \quad 0 \leq \tilde{\mu} \leq 1, \end{aligned}$$

то $\tau_{d+1} = t_1^{(1)} + \varepsilon \Theta_1^{(1)} + O(\varepsilon^2)$, где

$$\Theta_1^{(1)} = \frac{\partial t_{d+1}(x_T)}{\partial x} \int_T^{t_1^{(1)}} X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta.$$

Далее находим

$$\begin{aligned} x_{d+1}^+ &= x(\tau_{d+1}, T, x_T) + \varepsilon I_{d+1}(x(\tau_{d+1}, T, x_T)) \\ &= x_1(\tau_{d+1}, T, x_T) + \varepsilon I_1^{(1)} + O(\varepsilon^2), \end{aligned}$$

и

$$\begin{aligned} x(t) &= x(t, \tau_{d+1}, x_{d+1}^+) = x_{d+1}^+ \\ &+ \varepsilon \int_{\tau_{d+1}}^t X(\theta, x_{d+1}^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_{d+1}^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_{d+1}^+, x_{d+1}^+) d\sigma) ds) d\theta + O(\varepsilon^2) \\ &= x_T + \varepsilon \int_T^{\tau_{d+1}} X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta + \varepsilon I_1^{(1)} \\ &+ O(\varepsilon^2) + \varepsilon \int_{\tau_{d+1}}^T X(\theta, x_{d+1}^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_{d+1}^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_{d+1}^+, x_{d+1}^+) d\sigma) ds) d\theta \\ &= x_T + \varepsilon \int_T^t X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta \\ &+ \varepsilon I_1^{(1)} + \varepsilon \int_{\tau_{d+1}}^t [X(\theta, x_{d+1}^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_{d+1}^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_{d+1}^+, x_{d+1}^+) d\sigma) ds) \\ &- X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds)] d\theta + O(\varepsilon^2). \end{aligned}$$

Так как

$$\begin{aligned} \varepsilon \parallel & \int_{\tau_{d+1}}^t [X(\theta, x_{d+1}^+, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_{d+1}^+, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_{d+1}^+, x_{d+1}^+) d\sigma) ds) \\ & - X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds)] d\theta \parallel \\ & \leq \varepsilon^2 KM(1 + M^*)(1 + T)T + O(\varepsilon^3), \end{aligned}$$

то для $x(t)$ получаем

$$x(t) = x(t, \tau_{d_1+1}, x_{d_1+1}^+) = x_1(t, T, x_T) + \varepsilon I_1^{(1)} + O(\varepsilon^2)$$

и т. д.

В общем случае

$$x(t) = x(t, \tau_{d_1+s-1}, x_{d_1+s-1}^+) = x_1(t, T, x_T) + \varepsilon \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{(1)} + O(\varepsilon^2)$$

как при

$$t_{s-1}^{(1)} + \varepsilon \Theta_{s-1}^{(1)} + \gamma_{s-1} O(\varepsilon^2) \leq t < t_s^{(1)} + \varepsilon \Theta_s^{(1)} + O(\varepsilon^2),$$

где

$$\Theta_s^{(1)} = \frac{\partial t_{d_1+s}(x_T)}{\partial x} \left[\int_T^{t_s^{(1)}} X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta + \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{(1)} \right],$$

$$t_0^{(1)} = T, \Theta_0^{(1)} = \gamma_0 = 0, \quad I_0^{(1)} = 0, \quad \gamma_s = 1, \quad s = \overline{1, d_2},$$

так и при

$$t_{d_2}^{(1)} + \varepsilon \Theta_{d_2}^{(1)} + O(\varepsilon^2) \leq t < 2T.$$

Вычислим $x(2T)$ и $\bar{x}(2T)$:

$$x(2T) = x(2T, \tau_{d_1+d_2}, x_{d_1+d_2}^+) = x_1(2T, T, x_T) + \varepsilon \sum_{i=0}^{d_2} I_i^{(1)} + O(\varepsilon^2)$$

$$= x_T + \varepsilon \int_T^{2T} X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) d\theta$$

$$+ \varepsilon \sum_{i=0}^{d_2} I_i^{(1)} + O(\varepsilon^2) = x_T + \varepsilon [X_0(x_T) + I_0(x_T)] T$$

$$+ \varepsilon \int_T^{2T} [X(\theta, x_T, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_T, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_T, x_T) d\sigma) ds) - X_0(x_T)] d\theta$$

$$+ \varepsilon \left[\sum_{i=0}^{d_2} I_i^{(1)} - I_0(x_T) T \right] + O(\varepsilon^2),$$

$$\bar{x}(2T) = x_0 + \varepsilon \int_0^{2T} [X_0(\bar{x}(\theta)) + I_0(\bar{x}(\theta))] d\theta = \bar{x}(T) + \varepsilon \int_T^{2T} [X_0(\bar{x}(\theta)) + I_0(\bar{x}(\theta))] d\theta.$$

В силу определения оператора A_0 представим $\|x(2T) - \bar{x}(2T)\|$ в виде

$$\|x(2T) - \bar{x}(2T)\| = \|(x(2T) - A_0 x_T) + (A_0 x_T - A_0 \bar{x}(T)) + (A_0 \bar{x}(T) - \bar{x}(2T))\|.$$

Отсюда

$$(18) \quad \|x(2T) - \bar{x}(2T)\| \leq \|x(2T) - A_0 x\| + \|A_0 x_T - A_0 \bar{x}(T)\| + \|A_0 \bar{x}(T) - \bar{x}(2T)\|.$$

Для доказательства близости точек $x(2T)$ и $\bar{x}(2T)$ оценим каждое слагаемое в правой стороне неравенства (18).

Как и при выводе оценки (14) находим

$$(19) \quad \|x(2T) - A_0 x_T\| \leq \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon^2 M_2,$$

где $M_2 = M_2(T, d_2)$ — постоянная.

Далее

$$(20) \quad \begin{aligned} \|A_0 x_T - A_0 \bar{x}(T)\| &= \|x_T + \varepsilon [X_0(x_T) + I_0(x_T)]T \\ &\quad - \bar{x}(T) - \varepsilon [X_0(\bar{x}(T)) + I_0(\bar{x}(T))]T\| \\ &\leq \|x_T - \bar{x}(T)\| + \varepsilon T \{ \|X_0(x_T) - X_0(\bar{x}(T))\| \\ &\quad + \|I_0(x_T) - I_0(\bar{x}(T))\| \} \leq [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] \|x_T - \bar{x}(T)\| \\ &\leq [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] \{ \varepsilon \alpha(T) T + \varepsilon^2 [M_1 + (1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2] \}; \\ \|\bar{x}(t) - \bar{x}(T)\| &\leq \varepsilon \int_T^t [\|X_0(\bar{x}(\theta))\| + \|I_0(\bar{x}(\theta))\|] d\theta \leq \varepsilon(1 + d_0)MT, \quad T \leq t < 2T; \end{aligned}$$

$$(21) \quad \begin{aligned} \|A_0 \bar{x}(T) - \bar{x}(2T)\| &\geq \varepsilon \int_T^{2T} [\|X_0(\bar{x}(\theta)) - X_0(\bar{x}(T))\| + \|I_0(\bar{x}(\theta)) - I_0(\bar{x}(T))\|] d\theta \\ &\leq \varepsilon^2(1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2. \end{aligned}$$

Из (18)—(21) получаем

$$(22) \quad \|x(2T) - \bar{x}(2T)\| \leq \varepsilon \{ 1 + [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] \} [\alpha(T)T + \varepsilon \bar{M}],$$

где $\bar{M} = (1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2 + \max(M_1, M_2)$.

Следовательно, $x(2T)$ принадлежит области D вместе с ϱ_2 -окрестностью

$$\varrho_2 = \varrho - \varepsilon \sum_{i=0}^1 [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] [\alpha(T)T + \varepsilon \bar{M}].$$

Теперь по $x(2T)$ построим решение $x(t)$ для $t \in [2T, 3T]$. Выполнив все x вычислений, находим

$$\begin{aligned} \|x(3T) - \bar{x}(3T)\| &\leq \varepsilon \{ 1 + [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] \\ &\quad + [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT]^2 \} [\alpha(T)T + \varepsilon \bar{M}], \\ \bar{M} &= (1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2 + \max_{i=1,3} M_i. \end{aligned}$$

Следовательно, $x(3T)$ принадлежит области D вместе с ϱ_3 -окрестностью

$$\varrho_3 = \varrho - \varepsilon \sum_{i=0}^2 [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT] [\alpha(T)T + \varepsilon \bar{M}].$$

Продолжая описанный процесс на p -ом шаге, построим решение $x(t)$ для $[(p-1)T, pT]$, $pT \leq L\varepsilon^{-1}$.

При этом, методом индукции получаем оценку

$$\|x(pT) - \bar{x}(pT)\| \leq \varepsilon \sum_{i=0}^{p-1} [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT]^i [\alpha(T)T + \varepsilon\bar{M}],$$

$$\bar{M} = (1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2 + \max_{i=1, p} M_i.$$

Так как $d_i \leq c < \infty$, то

$$\bar{M} = (1 + d_0)(1 + \tilde{d}_0)KMT^2 + \max_{i=1, p} M_i \leq M_0(T) < \infty$$

и поэтому

$$\begin{aligned} \|x(pT) - \bar{x}(pT)\| &\leq \varepsilon \sum_{i=0}^{p-1} [1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT]^i [\alpha(T)T + \varepsilon M_0(T)] \\ &< \frac{[1 + \varepsilon(1 + \tilde{d}_0)KT]^p}{(1 + \tilde{d}_0)KT} [\alpha(T)T + \varepsilon M_0(T)] \\ &\leq \frac{[\alpha(T)T + \varepsilon M_0(T)]}{(1 + \tilde{d}_0)KT} [\exp\{(1 + \tilde{d}_0)KL\} + O(\varepsilon)]. \end{aligned}$$

Выберем T достаточно большое и $\hat{\varepsilon} > 0$ достаточно малое, так что при $\varepsilon \leq \hat{\varepsilon}$ выполнялись неравенства

$$\frac{\alpha(T)}{(1 + \tilde{d}_0)K} \exp\{(1 + \tilde{d}_0)KL\} < \frac{\eta}{4}$$

и

$$O(\varepsilon) \frac{\alpha(T)}{(1 + \tilde{d}_0)K} + \varepsilon [\exp\{(1 + \tilde{d}_0)KL\} + O(\varepsilon)] \frac{M_0(T)}{(1 + \tilde{d}_0)KT} < \frac{\eta}{4}.$$

Тогда

$$(23) \quad \|x(pT) - \bar{x}(pT)\| < \eta/2, \quad p=0, 1, \dots, q, \quad q = \lfloor L/\varepsilon T \rfloor.$$

На интервале $[(p-1)T, pT]$ имеем оценки

$$(24) \quad \|\bar{x}(t) - \bar{x}((p-1)T)\| \leq \varepsilon \int_{(p-1)T}^t [\|X_0(\bar{x}(\theta))\| + \|I_0(\bar{x}(\theta))\|] d\theta \leq \varepsilon(1 + d_0)MT,$$

$$\begin{aligned} (25) \quad \|x(t) - x((p-1)T)\| &= \|x_1(t, (p-1)T, x_{(p-1)T}) + \varepsilon \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{p-1} + O(\varepsilon^2) - x((p-1)T)\| \\ &\leq \varepsilon \int_{(p-1)T}^t X(\theta, x_{(p-1)T}, \int_0^\theta \varphi(\theta, s, x_{(p-1)T}, \int_0^s f(\theta, s, \sigma, x_{(p-1)T}, x_{(p-1)T}) d\sigma) ds) d\theta \\ &\quad + \varepsilon \sum_{i=0}^{s-1} I_i^{p-1} + O(\varepsilon^2) \leq \varepsilon M(T+c) + O(\varepsilon^2), \end{aligned}$$

где $x_{(p-1)T} = x((p-1)T)$, $s=1, \dots, d_p$.

Очевидно, если ε достаточно мало ($\varepsilon < \widehat{\varepsilon}$), то для правой стороны неравенства (25) выполнено

$$(26) \quad \varepsilon M(T+c) + O(\varepsilon^2) < \varepsilon M(T+c) + \varepsilon Q,$$

где Q — некоторая положительная постоянная.

Из (23)—(26) видно, что если T достаточно большое и ε достаточно малое число,

$$0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0 = \min(\delta, \varepsilon_i^{(p-1)}, \bar{\varepsilon}_i^{(p-1)}, \tilde{\varepsilon}_{p-1}, \tilde{\tilde{\varepsilon}}_{p-1}, \widehat{\varepsilon}, \widehat{\widehat{\varepsilon}}),$$

$$\frac{\eta}{4[M(T+c)+Q]}, \frac{\eta}{4(1+d_0)MT}, \quad i=1, d_p, \quad p=1, q),$$

то на интервале $[(p-1)T, pT]$ будет справедлива оценка

$$\|x(t) - \bar{x}(t)\| \leq \|x(t) - x((p-1)T)\|$$

$$+ |x((p-1)T) - \bar{x}((p-1)T)| + \|\bar{x}((p-1)T) - \bar{x}(t)\| < \eta/4 + \eta/2 + \eta/4 = \eta.$$

Следовательно, при $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0$ на всем интервале $0 \leq t \leq L\varepsilon^{-1}$ выполнено неравенство

$$\|x(t) - \bar{x}(t)\| < \eta.$$

Этим теорема 1 доказана.

Вопрос о качественного соответствия между точными решениями системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами и ее приближениями — решениями усредненной системы, выясняется следующей теоремой.

Предположим, что усредненная система (4) имеет изолированное положение равновесия $\bar{x} = x^0$:

$$X_0(x^0) + I_0(x^0) = 0,$$

и что x^0 принадлежит области D вместо с некоторой своей окрестностью.

Обозначим далее для удобства через $x(t+\tau; \tau, x)$ значение решения $x(t)$ системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами в момент времени $t+\tau$, проходящее в момент времени τ через точки x , а через $\bar{x}(t; x)$ решение усредненной системы (4) с начальным условием $\bar{x}(0; x) = x(\tau; \tau, x) = x$.

Справедлива следующая теорема.

Теорема 2. Пусть выполнены условия 1—4 теоремы 1. Тогда, если положение равновесия $\bar{x} = x^0$ усредненной системы (4) асимптотически устойчиво и

$$(27) \quad \frac{\partial t_i(x)}{\partial x} I_i(x) \leq \beta < 0, \quad \beta = \text{const.}$$

(либо $\partial t_i(x)/\partial x \equiv 0$, если σ_i — гиперплоскость), для всех $i=1, 2, \dots$ и всех x из некоторой ϱ_0 -окрестности точки x^0 , то существует такая ϱ -окрестность D_ϱ ($\varrho \leq \varrho_0$) точки x^0 и такое число ε^0 , что при всех $0 < \varepsilon \leq \varepsilon^0$ и всех $x \in D_\varrho$ решения $x(t)$, $x(0) = x$ системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсами равномерно ограничены при $t \in (0, \infty)$.

Доказательство. Поскольку $\bar{x} = x^0$ является асимптотически устойчивым решением усредненной системы, то из этого и непрерывной зависимости решений от начальных условий следует существование такого $\varrho' = \varrho'(\varrho_0)$, что для всех $t \geq 0$

$$(28) \quad \|\bar{x}(t; x) - x^0\| \leq \varrho_0$$

при $\|x - x^0\| \leq \varrho'$.

Неравенство (28) с учетом (27) показывает, что для решений $\bar{x}(t, x)$ при $x \in T_{\varrho'} = \{x: \|x - x^0\| \leq \varrho'\}$ выполнено условие 5 теоремы 1 для всех $t \geq 0$. Но тогда, в силу утверждения теоремы 1, можно указать такое число $\varepsilon^0 = \varepsilon^0(\varrho, L) > 0$, что при $\varepsilon \leq \varepsilon^0$, $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ и некоторого ϱ ($\varrho \leq \min(\varrho_0, \varrho')$), выполнялось неравенство

$$(29) \quad \|x(t + \tau; \tau, x) - \bar{x}(t; x)\| \leq \varrho/2.$$

Выберем ϱ так, чтобы T_{ϱ} принадлежало области асимптотической устойчивости решения x^0 , а L так, чтобы

$$(30) \quad \|\bar{x}(t; x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \varrho/2$$

при $t \geq L\varepsilon^{-1}$.

Тогда неравенства (28)–(30) приводят к оценкам

$$(31) \quad \|x(t + \tau; \tau, x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \|x(t + \tau; \tau, x \in T_{\varrho}) - \bar{x}(t; x \in T_{\varrho})\| \\ + \|\bar{x}(t; x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \varrho/2 + \varrho_0$$

при $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ и

$$\|x(L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \|x(L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) - \bar{x}(L\varepsilon^{-1}; x \in T_{\varrho})\| \\ + \|\bar{x}(L\varepsilon^{-1}; x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \varrho.$$

Последнее неравенство означает, что

$$(32) \quad x(L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) \in T_{\varrho}.$$

Учитывая (32), а также то, что

$$x(t + \tau; 0, x) = x(t + \tau; \tau, x(t; 0, x)),$$

имеем

$$x(t + L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) = x(t + L\varepsilon^{-1}; L\varepsilon^{-1}, x(L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho})) = x(t + L\varepsilon^{-1}; L\varepsilon^{-1}, x' \in T_{\varrho}),$$

где $x' = x(L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho})$.

Отсюда, с учетом (31) следует

$$\|x(t + L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \varrho/2 + \varrho_0$$

при $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ и

$$\|x(2L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_{\varrho}) - x^0\| \leq \varrho.$$

Последнее неравенство означает, что

$$x(2L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_\varepsilon) \in T_\varepsilon.$$

Далее методом индукции получаем

$$(33) \quad \begin{aligned} \|x(t + kL\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_\varepsilon) - x^0\| &\leq \varrho/2 + \varrho_0, \\ \|x((k+1)L\varepsilon^{-1}; 0, x \in T_\varepsilon) - x^0\| &\leq \varrho \end{aligned}$$

при $t \in [0, L\varepsilon^{-1})$ и $k = 0, 1, 2, \dots$

Неравенства (33) показывают, что

$$\|x(t; 0, x \in T_\varepsilon) - x^0\| \leq \varrho/2 + \varrho_0$$

при $t \in [0, \infty)$.

Этим теорема 2 доказана.

ЛИТЕРАТУРА

1. А. М. Самойленко. Обоснование принципа усреднения для дифференциальных уравнений с разрывной правой частью. — В: Приближенные методы решения дифференциальных уравнений. Киев, 1963.
2. А. М. Самойленко. К вопросу обоснования метода усреднения для исследования колебаний в системах, подверженных импульсному воздействию. *Украинский мат. ж.*, 19, 1967, № 5, 96—104.

Пловдивский университет, 4000 Пловдив

Высший машинно-электротехнический институт имени В. И. Ленина, София

Поступила 8. 7. 1975

В переработанном виде 18. 6. 1980