

Provided for non-commercial research and educational use.
Not for reproduction, distribution or commercial use.

PLISKA

STUDIA MATHEMATICA
BULGARICA

ПЛИСКА

БЪЛГАРСКИ
МАТЕМАТИЧЕСКИ
СТУДИИ

The attached copy is furnished for non-commercial research and education use only.
Authors are permitted to post this version of the article to their personal websites or institutional repositories and to share with other researchers in the form of electronic reprints.

Other uses, including reproduction and distribution, or selling or licensing copies, or posting to third party websites are prohibited.

For further information on
Pliska Studia Mathematica Bulgarica
visit the website of the journal <http://www.math.bas.bg/~pliska/>
or contact: Editorial Office

Pliska Studia Mathematica Bulgarica
Institute of Mathematics and Informatics
Bulgarian Academy of Sciences
Telephone: (+359-2)9792818, FAX:(+359-2)971-36-49
e-mail: pliska@math.bas.bg

О ГИПЕРБОЛИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ ПФАФФА

ЙОРДАН Б. ТАБОВ

В настоящей работе рассматриваются системы Пфаффа вида

$$\omega^1(dx)=0, \omega^2(dx)=0, \dots, \omega^{n-1}(dx)=0,$$

в R^n ($n \geq 6$) в инволюции по отношению к двумерным распределениям. Среди них выделяется класс систем, называемых гиперболическими, и доказывается, что у таких систем имеется семейство двумерных интегральных поверхностей.

В теории Пфаффовых систем центральное место занимает теория Э. Картана, которая для случая систем с аналитическими коэффициентами решает классическую проблему Пфаффа. Однако в общем случае, когда коэффициенты системы не являются аналитическими, а только достаточно гладкими функциями, проблема Пфаффа не решена до сих пор. Тем не менее существует немало результатов, относящихся к некоторым частным видам Пфаффовых систем и к частичному решению общей проблемы Пфаффа и в случае систем с неаналитическими коэффициентами. Такими результатами являются, например, теория одного уравнения Пфаффа, известная „теорема Фробениуса“ и др.

Развитая Э. Картаном теория Пфаффовых систем основана на применении теоремы Коши — Ковалевской о существовании решения у системы дифференциальных уравнений с частными производными. Кроме этой теоремы, в теории дифференциальных уравнений имеется еще одна общая теорема о существовании решения для таких систем, относящаяся уже к неаналитическим функциям. Это — теорема И. Г. Петровского о гиперболических системах.

Здесь излагается попытка решить проблему Пфаффа для некоторых Пфаффовых систем специального вида — с числом уравнений, зависящим от размерности пространства, и обладающих некоторыми дополнительными свойствами — на основе теоремы Петровского, для случая неаналитических коэффициентов.

Естественно, что сами системы Пфаффа, решение которых приводится к гиперболическим системам дифференциальных уравнений с частными производными, будут названы гиперболическими.

1. Основные определения и постановка задачи. Всякая система Пфаффа

$$(1.1) \quad \omega^i(dx)=0, \quad i=1, 2, 3, \dots, r,$$

ранга r в R^n задает $n-r$ -мерное распределение $\theta=\theta(x)$, т. е. $n-r$ -мерную плоскость $\theta(x)$ в каждой точке x .

Если существует семейство $n-r$ -мерных поверхностей $\{X(x)\}$, такое, что в любой точке x_0 касательная плоскость $E(x_0)$ к поверхности $X(x)$ совпадает с $\theta(x_0)$, система (1.1) называется вполне интегрируемой. Необходимые и достаточные условия для полной интегрируемости даются теоремой Фробениуса (см. [1, гл. III, § 26] или [2, гл. VI]).

Если система (1.1) не является вполне интегрируемой, можно поставить вопрос: как определить максимальное число m , для которого существует семейство m -мерных поверхностей $\{X_m(x)\}$, такое, что в любой точке x_0 касательная плоскость $E_m(x_0)$ к соответствующей поверхности $X_m(x)$ содержится в $\theta(x)$? Этот вопрос составляет содержание так называемой „проблемы Пфаффа“. Как и вопрос о существовании решений для обыкновенных дифференциальных уравнений, эта проблема имеет локальный характер.

На основе теоремы Фробениуса можно придать проблеме Пфаффа более строгую и удобную для наших целей форму. Мы воспользуемся тем, что совокупность касательных плоскостей $\{E_m(x)\}$ к семейству поверхностей $\{X_m(x)\}$ образует инволютивное распределение, и, наоборот, если некоторое распределение $\{E_m(x)\}$ инволютивно, то имеется семейство поверхностей $\{X_m(x)\}$, касательные плоскости к которым совпадают с плоскостями распределения $\{E_m(x)\}$. Таким образом, вопрос о существовании семейства поверхностей $\{X_m(x)\}$ можно заменить эквивалентным вопросом о существовании инволютивного распределения $\{E_m(x)\}$.

Определение. Распределение $\theta'(x)$ называется разрешающим для системы (1.1) если $\theta'(x)$ инволютивно и в каждой точке x выполняется соотношение $\theta'(x) \subset \theta(x)$.

В терминах разрешающих распределений проблема Пфаффа для системы (1.1) формулируется следующим образом: определить максимальное число m , для которого в окрестности данной точки x_0 существует m -мерное разрешающее для системы (1.1) распределение.

Напомним, что характеристической системой системы (1.1) называется следующая система:

$$\omega^i(\xi) = 0, \quad d\omega^i(\xi_j, \xi) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, r, \quad j = 1, 2, \dots, n-r,$$

где ξ — неизвестное векторное поле, а $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{n-r}$ — произвольный набор векторных полей, образующих базис подпространства $\theta(x)$ в каждой точке x .

Характеристическим вектором системы (1.1) в точке x называется всякий вектор ξ , удовлетворяющий взятой в точке x характеристической системе системы (1.1).

Мы будем предполагать в дальнейшем, что система (1.1) не имеет ненулевых характеристических векторов ни в одной точке своей области определения. Это предположение оправдывается тем, что, если у системы (1.1) имеется в некоторой окрестности U данной точки x_0 ненулевое характеристическое поле, то существует окрестность V точки x_0 и система координат в V , так что в этой системе координат в записи системы (1.1) одна из координат переменной точки x не участвует (см., например, [1, стр. 117]), т. е. по существу в V система (1.1) сводится к системе в пространстве размерности $n-1$. Таким образом, систему, у которой есть ненулевое характеристическое поле, локально можно упростить. Процесс упрощения или „устранения“ ненулевых характеристических полей можно продолжать до тех пор, пока не получится система без таких полей; поэтому можно без ограничения общности предполагать, что система (1.1) не имеет ненулевых

характеристических векторных полей; мы требуем выполнения более сильного условия — чтобы система (1.1) не имела даже ненулевых характеристических векторов.

Основным объектом наших дальнейших рассмотрений является следующая система Пфаффа (частный случай системы (1.1) при $r = n - 4$):

$$(1.2) \quad \omega^1(dx) = 0, \omega^2(dx) = 0, \dots, \omega^{n-4}(dx) = 0,$$

из $n - 4$ независимых уравнений с дважды непрерывно дифференцируемыми коэффициентами, заданная в некоторой области $D \subset R^n$ ($n \geq 6$). Ей соответствует 4-мерное дважды непрерывно дифференцируемое распределение $\theta(x)$, которое является линейной оболочкой всех векторных полей, удовлетворяющих системе (1.2).

В дальнейшем мы не будем особо оговаривать дифференцируемость рассматриваемых объектов, если на то нет особых причин, предполагая, что они обладают достаточным количеством производных.

Скажем, что точка $y \in D$ является особой точкой для системы (1.2), если существуют три линейно-независимых вектора ξ_1, ξ_2 и ξ_3 , такие, что в точке y выполнены равенства

$$\omega^i(\xi_j) = 0, \partial\omega^i(\xi_j, \xi_k) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4, \quad j, k = 1, 2, 3.$$

Мы будем предполагать, что в области D нет особых для системы (1.2) точек. Свойства системы (1.2) в области из особых точек будут рассмотрены позднее в п. 7.

Предполагаем также, что система (1.2) не имеет ненулевых характеристических векторов.

Скажем, что система (1.2) находится в инволюции по отношению к двумерным распределениям или что система (1.2) обладает свойством И2, если для любого поля $\xi(x) \in \theta(x)$ ранг системы

$$\omega^i(\eta) = 0, \partial\omega^i(\xi, \eta) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4$$

(η — неизвестное векторное поле) не меньше 2.

Если система (1.2) с аналитическими коэффициентами обладает свойством И2, из теории Э. Картана вытекает (см., например, [1, гл. XI]), что у нее в окрестности данной точки x_0 имеется двумерное разрешающее распределение. По аналогии с теорией Картана и с целью получить аналогичный результат мы будем предполагать, что система (1.2) обладает свойством И2 в D .

Зафиксируем произвольную точку $y \in D$ и рассмотрим билинейную кососимметрическую форму $\partial\omega^1(y; *, *)$. Через $\Omega_1(y)$ будем обозначать линейный кососимметрический оператор в подпространстве $\theta(y)$, соответствующий сужению $\partial\omega^1(y; *, *)$ на подпространство $\theta(y)$. Этот оператор определяется однозначно соотношением

$$(\Omega_1(y)\xi, \eta) = \partial\omega^1(y; \xi, \eta)$$

для любых $\xi \in \theta(y), \eta \in \theta(y)$. При этом считаем, что скалярное произведение в подпространстве $\theta(y)$ индуцируется скалярным произведением пространства R^n , порожденным исходной системой координат, чьи единичные координатные векторы принимаем за ортонормированный базис.

Аналогично получаются и операторы $\Omega_i(y)$ ($i = 1, 2, \dots, n-4$).

Пусть a — вектор $n-4$ -мерного арифметического пространства A^{n-4} с координатами a^1, a^2, \dots, a^{n-4} . Рассмотрим оператор

$$\Omega_a(y) = \sum_{i=1}^{n-4} a^i \Omega_i(y).$$

Всюду в дальнейшем через $E_a(y)$ будем обозначать ядро оператора $\Omega_a(y)$.

Определение. Скажем, что вектор $a \in A^{n-4}$ является правильным для системы (1.2) в точке y , если $\det \Omega_a(y) \neq 0$.

Определение. Скажем, что система (1.2) без ненулевых характеристических векторов и особых точек в D является гиперболической в точке $y \in D$, если у нее в точке y есть $n-4$ линейно независимых правильных векторов.

Основным результатом настоящей работы является следующая

Теорема 1.1. Если система (1.2) обладает свойством И2 в окрестности точки x_0 и является гиперболической в точке x_0 , то в некоторой окрестности этой точки система (1.2) имеет разрешающее распределение размерности 2.

Эта теорема будет доказана позднее, в п. 6, а перед этим в следующем п. 2 рассмотрим подробно частный случай системы (1.2), когда $R^7 = R^6$ и сама система (1.2) состоит из двух уравнений, и докажем модификацию теоремы 1.1 для этого случая.

2. Гиперболические системы Пфаффа из двух уравнений в R^6 . Системы Пфаффа из двух уравнений в R^6 занимают особое место среди всех систем Пфаффа, потому что они являются простейшими системами, для которых проблема Пфаффа не решена для случая неаналитических коэффициентов.

Ответ на вопрос, когда у таких систем есть разрешающее распределение размерности четыре, дает теорема Фробениуса; необходимые и достаточные условия для существования 3-мерных разрешающих распределений имеются в работе [3]; наконец, одномерные разрешающие распределения существуют всегда.

Таким образом, для полного решения проблемы Пфаффа для таких систем нужно найти необходимые и достаточные условия для существования двумерного разрешающего распределения. Мы докажем, что у гиперболических систем этого вида такие распределения всегда есть. Отметим, что аналогичный результат имеет место в случае систем с аналитическими коэффициентами, без требования о гиперболичности.

Итак, рассматриваем систему

$$(2.1) \quad \begin{aligned} \omega^1(dx) &\equiv \omega_1^1(x)dx^1 + \omega_2^1(x)dx^2 + \dots + \omega_6^1(x)dx^6 = 0, \\ \omega^2(dx) &\equiv \omega_1^2(x)dx^1 + \omega_2^2(x)dx^2 + \dots + \omega_6^2(x)dx^6 = 0, \end{aligned}$$

заданую в некоторой области $D \subset R^6$ и не имеющую ненулевых характеристических векторов.

Тривиальная проверка убеждает нас в том, что система (2.1) обладает свойством И2.

Рассмотрим подробнее условия для гиперболичности системы (2.1) в некоторой произвольной фиксированной точке $y \in D$. Для этого мы должны найти, при каких условиях она имеет два линейно-независимых правильных вектора в точке y .

Лемма 2.1. Существует вектор $c \in A^2$ с координатами $\{c^1, c^2\}$, такой, что оператор $\Omega_c(y) = c^1 \Omega_1(y) + c^2 \Omega_2(y)$ невырожден, т. е. $\det \Omega_c(y) \neq 0$.

Доказательство. Допустим, что для всех $a \in A^2$ оператор $\Omega_a(y)$ вырожден. Тогда это должно иметь место, в частности, при $a = \{1, 0\}$ и $a = \{0, 1\}$, а это означает, что операторы $\Omega_1(y)$ и $\Omega_2(y)$ вырождены. Рассмотрим ядра $E_1(y)$ и $E_2(y)$ операторов $\Omega_1(y)$ и $\Omega_2(y)$. Так как эти операторы действуют в пространстве $\theta(y)$ размерности 4 и являются кососимметрическими, то размерность каждого из подпространств $E_1 = E_1(y)$ и $E_2 = E_2(y)$ не меньше 2; с другой стороны, $E_1 \cap E_2 = \{0\}$, потому что каждый вектор из $E_1 \cap E_2$ является характеристическим для (2.1), а по условию система (2.1) не имеет ненулевых характеристических векторов. Следовательно, в силу того, что $E_1 \subset \theta(y)$ и $E_2 \subset \theta(y)$ получаем, что $\dim E_1 = \dim E_2 = 2$.

Так как $E_1 \cap E_2 = \{0\}$, размерность линейной оболочки E_1 и E_2 равна $\dim E_1 + \dim E_2 = 4$, следовательно, по соображениям размерности совпадает с $\theta(y)$; стало быть, любой вектор ξ из $\theta(y)$ разлагается в виде суммы $\xi = \xi' + \xi''$, где $\xi' \in E_1$, $\xi'' \in E_2$.

Рассмотрим оператор $\Omega = \Omega_1 + \Omega_2$, соответствующий вектору из A^2 с координатами $\{1, 1\}$. По предположению он должен быть вырожденным, следовательно, существует ненулевой вектор $\eta \in \theta(y)$, такой, что $\Omega \eta = 0$. Учитывая, что $\eta = \eta' + \eta''$, где $\eta' \in E_1$, $\eta'' \in E_2$, получаем

$$0 = \Omega \eta = (\Omega_1 + \Omega_2)(\eta' + \eta'') = \Omega_1 \eta'' + \Omega_2 \eta'; \quad \Omega_1 \eta'' = -\Omega_2 \eta'.$$

Так как операторы Ω_1 и Ω_2 являются кососимметрическими, то образы $\theta(y)$ при отображениях Ω_1 и Ω_2 суть соответственно подпространство E_1^\perp (ортогональное дополнение ядра E_1 в подпространстве $\theta(y)$) и подпространство E_2^\perp . Следовательно, $\Omega_1 \eta'' \in E_2^\perp$, $\Omega_2 \eta' \in E_2^\perp$, но $\Omega_1 \eta'' = -\Omega_2 \eta'$ и, значит, $\Omega_1 \eta'' \in E_1^\perp \cap E_2^\perp$. Иными словами, вектор $\Omega_1 \eta''$ ортогонален сразу и E_1 , и E_2 , а так как их линейная оболочка есть все $\theta(y)$, то $\Omega_1 \eta'' = 0$.

Из этого вытекает, что $\eta'' \in E_1$; по определению $\eta'' \in E_2$, а $E_1 \cap E_2 = \{0\}$. Следовательно, $\eta'' = 0$. Аналогично получается и $\eta' = 0$, откуда уже вытекает, что $\eta = 0$, а это противоречит выбору η . Полученное противоречие показывает, что сделанное нами предположение неверно. Лемма доказана.

В точке y выберем произвольный ортонормированный базис подпространства $\theta(y)$ и рассмотрим уравнение

$$(2.2) \quad \det \| a^1 \Omega_1(y) + a^2 \Omega_2(y) \| = 0,$$

где a^1 и a^2 суть координаты неизвестного искомого вектора $a \in A^2$. Пусть матрицы операторов $\Omega_i = \Omega_i(y)$ ($i = 1, 2$) в выбранном базисе имеют вид

$$\Omega_i = \begin{pmatrix} 0 & A_i & B_i & C_i \\ -A_i & 0 & D_i & F_i \\ -B_i & -D_i & 0 & G_i \\ -C_i & -F_i & G_i & 0 \end{pmatrix}.$$

Тогда уравнение (2.2) запишется подробно так:

$$\begin{aligned} & [(a^1 A_1 + a^2 A_2)(a^1 G_1 + a^2 G_2) + (a^1 C_1 + a^2 C_2)(a^1 D_1 + a^2 D_2) \\ & - (a^1 B_1 + a^2 B_2)(a^1 F_1 + a^2 F_2)]^2 = 0, \end{aligned}$$

или

$$(2.3) \quad (A_1G_1 + C_1D_1 - B_1F_1)(a^1)^2 + (A_2G_2 + C_2D_2 - B_2F_2)(a^2)^2 + (A_1G_2 + A_2G_1 + C_1D_2 + C_2D_1 - B_1F_2 - B_2F_1)a^1a^2 = 0.$$

Из проведенной выкладки получаем, что $\det \Omega_a(y) = 0$ тогда и только тогда, когда a^1 и a^2 удовлетворяют уравнению (2.3). Отсюда вытекают следующие выводы:

Лемма 2.2. Уравнение (2.3) невырождено, т. е. ему удовлетворяют не все векторы $a \in A^2$, и, следовательно, не все его коэффициенты нулевые — следует непосредственно из леммы 2.1.

Лемма 2.3. Система Пфаффа (2.1) является гиперболической в точке y тогда и только тогда, когда координаты двух линейно-независимых векторов a_1 и a_2 удовлетворяют уравнению (2.3).

Из леммы 2.3 можно получить и более конкретное утверждение, которое дает простой способ для проверки гиперболичности системы (2.1) в точке y :

Лемма 2.4. Система (2.1) является гиперболической в точке y тогда и только тогда, когда

$$(2.4) \quad (A_1G_2 + A_2G_1 + C_1D_2 + C_2D_1 - B_1F_2 - B_2F_1)^2 - 4(A_1G_1 + C_1D_1 - B_1F_1)(A_2G_2 + C_2D_2 - B_2F_2) > 0.$$

Это утверждение следует непосредственно из лемм 2.2 и 2.3.

Дадим пример гиперболической системы Пфаффа из двух уравнений в R^6 . Проверим, что такой является система

$$(2.5) \quad \begin{aligned} dx^1 + x^3dx^5 + x^4dx^6 &= 0, \\ dx^2 + x^4dx^5 + x^3dx^6 &= 0 \end{aligned}$$

в точке $x=0$.

В базисе

$$\begin{aligned} l_1 &= \{0, 0, 1, 0, 0, 0\}, \\ l_2 &= \{0, 0, 0, 1, 0, 0\}, \\ l_3 &= \{0, 0, 0, 0, 1, 0\}, \\ l_4 &= \{0, 0, 0, 0, 0, 1\} \end{aligned}$$

подпространства $\theta(0) \subset R^6$ матрицы операторов $\Omega_1(0)$ и $\Omega_2(0)$ имеют соответственно вид

$$\Omega_1(0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \Omega_2(0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

т. е. $A_1 = A_2 = C_1 = B_2 = D_1 = F_2 = G_1 = G_2 = 0$, $B_1 = C_2 = F_1 = D_2 = 1$. Подставляя в левую часть неравенства (2.4), получаем

$$(A_1G_2 + A_2G_1 + C_1D_2 + C_2D_1 - B_1F_2 - B_2F_1)^2 - 4(A_1G_1 + C_1D_1 - B_1F_1)(A_2G_2 + C_2D_2 - B_2F_2) = -4(-1)(+1) = 4 > 0,$$

т. е. неравенство (2.4) удовлетворяется; следовательно, система (2.5) является гиперболической в точке $x=0$.

Из лемм 2.2, 2.3, 2.4 вытекает следующий результат:

Лемма 2.5. Если система (2.1) гиперболична в точке y , и для линейно-независимых векторов $a \in A^2$, $b \in A^2$ операторы $\Omega_a(y)$ и $\Omega_b(y)$ вырождены, то любой вектор $c \in A^2$, для которого $\Omega_c(y)$ вырожден, коллинеарен либо a , либо b . Иными словами, векторы a и b определены однозначно с точностью до множителя и перестановки.

Если точка y пробегает достаточно малую окрестность точки x_0 , в силу гладкой зависимости $\theta(y)$ по y , можно выбрать гладко зависящий ортонормированный базис подпространства $\theta(y)$; тогда элементы матриц $\Omega_i(y)$ ($i=1, 2$) гладко зависят от y , и в силу неравенства (2.4) множество точек гиперболичности для системы (2.1) открыто. Если в x_0 система (2.1) гиперболична, то опять в силу гладкости элементов матриц $\Omega_i(y)$ и неравенства (2.4) можно считать, что линейно-независимые векторы $a(y) \in A^2$ и $b(y) \in A^2$, для которых ядра операторов $\Omega_a(y)$ и $\Omega_b(y)$ нетривиальны, гладко зависят от y в окрестности x_0 .

Рассмотрим систему Пфаффа

$$(2.6) \quad \tilde{\omega}^1(dx) = 0, \quad \tilde{\omega}^2(dx) = 0,$$

где $\tilde{\omega}^1 = a^1(x)\omega^1 + a^2(x)\omega^2$, $\tilde{\omega}^2 = b^1(x)\omega^1 + b^2(x)\omega^2$. Эта система эквивалентна системе (2.1), так как

$$\det \begin{pmatrix} a^1 & b^1 \\ a^2 & b^2 \end{pmatrix} \neq 0.$$

Линейный кососимметрический оператор $\tilde{\Omega}_1(y)$, соответствующий сужению формы $d\tilde{\omega}^1(y; *, *)$ на $\theta(y)$, совпадает с оператором $a^1(y)\Omega_1(y) + a^2(y)\Omega_2(y)$, потому что само сужение формы $d\tilde{\omega}^1(y; *, *)$ на $\theta(y)$ совпадает с сужением на $\theta(y)$ формы

$$a^1(y)d\omega^1(y; *, *) + a^2(y)d\omega^2(y; *, *).$$

Стало быть, $\tilde{\Omega}_1(y)$ имеет нетривиальное ядро $\tilde{E}_1(y)$. Аналогично, $\tilde{\Omega}_2(y)$ имеет нетривиальное ядро $E_2(y)$. Итак, мы получаем следующий результат:

Лемма 2.6. Если система (2.1) является гиперболической в точке x_0 , то в некоторой окрестности U точки x_0 она приводится к эквивалентной системе (2.6), обладающей тем свойством, что ядра $\tilde{E}_1(x)$ и $\tilde{E}_2(x)$ операторов $\tilde{\Omega}_1(x)$ и $\tilde{\Omega}_2(x)$ нетривиальны в каждой точке $x \in U$.

До конца этого параграфа мы будем рассматривать только системы, гиперболические в некоторой точке x_0 ; поэтому, начиная с этого места, будем предполагать, что система (2.1) обладает свойствами системы (2.6), т. е. что в каждой точке x окрестности U точки x_0 ядра $E_1(x)$ и $E_2(x)$ операторов $\Omega_1(x)$ и $\Omega_2(x)$ нетривиальны. Из кососимметричности этих операторов, как и в доказательстве леммы 2.1, получаем, что размерность каждого из подпространств $E_1(x)$ и $E_2(x)$ равна 2 и что их пересечение состоит только из нулевого вектора.

Операторы $\Omega_i(x)$ ($i=1, 2$) гладко зависят от x , следовательно, подпространства $E_i(x)$ ($i=1, 2$) тоже гладко зависят от x . Поэтому можно считать, что $E_1(x)$ является линейной оболочкой гладких векторных полей $\xi_1 = \xi_1(x)$

и $\xi_2 = \xi_2(x)$, а $E_2(x)$ — линейной оболочкой $\xi_3 = \xi_3(x)$ и $\xi_4 = \xi_4(x)$. В силу упомянутых выше свойств подпространств $E_i(x)$ ($i=1, 2$) векторы $\xi_j(x)$ ($j=1, 2, 3, 4$) образуют в каждой точке x базис подпространства $\theta(x)$.

Отметим важное свойство подпространств E_i ($i=1, 2$): для любого вектора $\eta \in E_i$ форма $\partial\omega^i(\eta, *)$ нулевая на подпространстве θ , так как для любого $\xi \in \theta$ имеем $\partial\omega^i(\eta, \xi) = (\Omega_i \eta, \xi) = 0$. Мы часто будем пользоваться этим свойством без специальной ссылки на него.

Лемма 2.7. Ранг совокупности форм

$$\omega^1(*), \omega^2(*), \partial\omega^1(\xi_3, *), \partial\omega^1(\xi_4, *), \partial\omega^2(\xi_1, *), \partial\omega^2(\xi_2, *)$$

равен 6 в U .

Доказательство. Допустим, что в некоторой точке $x \in U$ ранг этой совокупности форм меньше 6. Тогда система

$$(2.7) \quad \begin{aligned} \omega^i(\eta) &= 0, \quad i=1, 2, \\ \partial\omega^1(\xi_j, \eta) &= 0, \quad j=3, 4, \\ \partial\omega^2(\xi_k, \eta) &= 0, \quad k=1, 2, \end{aligned}$$

где η — неизвестный вектор, взятая в точке x , имеет ненулевое решение η_0 ; в силу первых двух уравнений $\eta_0 \in \theta(x)$. Добавив к системе (2.7) равенства

$$\begin{aligned} \partial\omega^1(\xi_i, \eta_0) &= 0, \quad i=1, 2, \\ \partial\omega^2(\xi_k, \eta_0) &= 0, \quad k=3, 4, \end{aligned}$$

(вспомним, что $\xi_1 \in E_1$, $\xi_2 \in E_1$, $\xi_3 \in E_2$, $\xi_4 \in E_2$), получаем, что η_0 удовлетворяет и характеристической системе системы (2.1), что противоречит сделанному предположению. Лемма доказана.

Пусть $u_1 = u_1(x)$ и $u_2 = u_2(x)$ — непрерывно дифференцируемые функции в U . Рассмотрим поля

$$\zeta_1 = \xi_1 + u_1 \xi_2 \in E_1, \quad \zeta_2 = \xi_3 + u_2 \xi_4 \in E_2.$$

Обозначим через $\theta_2(u_1, u_2; x)$ распределение, натянутое на ζ_1 и ζ_2 . Из линейной независимости полей ξ_j ($j=1, 2, 3, 4$) в каждой точке $x \in U$ следует, что и $\zeta_1(x)$ и $\zeta_2(x)$ линейно-независимы в каждой точке $x \in U$ при любом выборе $u_1(x)$ и $u_2(x)$. Стало быть, распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$ всегда двумерно в U .

Рассмотрим систему Пфаффа

$$(2.8) \quad \begin{aligned} \omega^i(dx) &= 0, \quad i=1, 2, \\ \partial\omega^1(\zeta_2, dx) &= 0, \quad \partial\omega^2(\zeta_1, dx) = 0. \end{aligned}$$

Так как по лемме 2.7 ранг совокупности форм $\omega^1(*), \omega^2(*), \partial\omega^1(\xi_3, *), \partial\omega^1(\xi_4, *), \partial\omega^2(\xi_1, *), \partial\omega^2(\xi_2, *)$ равен 6, а с другой стороны,

$$\partial\omega^1(\zeta_2, dx) = \partial\omega^1(\xi_3, dx) + u_2 \partial\omega^1(\xi_4, dx), \quad \partial\omega^2(\zeta_1, dx) = \partial\omega^2(\xi_1, dx) + u_1 \partial\omega^2(\xi_2, dx),$$

то ранг системы (2.8) равен 4 в U при любом выборе u_1 и u_2 .

Докажем, что система (2.8) задает распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$. По соображениям размерности для этого достаточно проверить, что $\zeta_1(x)$ и $\zeta_2(x)$ удовлетворяют системе (2.8). И в самом деле, $\omega^i(\zeta_1) = \omega^i(\xi_1) + u_1 \omega^i(\xi_2) = 0$

($i=1, 2$), $\partial\omega^2(\zeta_1, \zeta_1)=0$, и так как $\zeta_1 \in E_1$, а $\zeta_2 \in \theta$, то $\partial\omega^1(\zeta_2, \zeta_1)=-\partial\omega^1(\zeta_1, \zeta_2)=0$. Следовательно, ζ_1 удовлетворяет системе (2.8). Аналогичным образом можно проверить, что и ζ_2 удовлетворяет системе (2.8).

Итак, система Пфаффа (2.8) задает распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$. Последнее является инволютивным в том случае, если для любых двух векторов $\xi \in \theta_2(u_1, u_2; x)$ и $\eta \in \theta_2(u_1, u_2; x)$ выполняются соотношения

$$(2.9) \quad \begin{aligned} \partial\omega^i(\xi, \eta) &= 0, \quad i=1, 2, \\ \partial(\partial\omega^1(\zeta_2, *))(\xi, \eta) &= 0, \quad \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\xi, \eta) = 0. \end{aligned}$$

Поскольку поля ζ_1 и ζ_2 образуют базис $\theta_2(u_1, u_2; x)$ в каждой точке $x \in U$, то для инволютивности $\theta_2(u_1, u_2; x)$ достаточно выполнение соотношений (2.9) при $\xi=\zeta_1, \eta=\zeta_2$. Кроме того, $\partial\omega^i(\zeta_1, \zeta_2)=0, i=1, 2$, так как $\zeta_1 \in E_1, \zeta_2 \in E_2$. Следовательно, справедливо следующее утверждение:

Лемма 2.8. Для инволютивности $\theta_2(u_1, u_2; x)$ в U достаточно выполнение соотношений

$$(2.10) \quad \partial(\partial\omega^1(\zeta_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0, \quad \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0.$$

Соотношения (2.10) можно рассматривать как систему дифференциальных уравнений с двумя неизвестными функциями u_1 и u_2 ; мы выпишем подробно эту систему и докажем, что она имеет решение. Тем самым мы получим, что можно подобрать функции u_1 и u_2 так, чтобы распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$ было инволютивным. Отсюда следует результат, являющийся целью наших рассуждений в настоящем параграфе:

Теорема. Система (2.1) без ненулевых характеристических векторов, гиперболическая в точке x_0 , имеет в некоторой окрестности x_0 разрешающее распределение размерности 2.

Прежде всего, приведем левую часть второго уравнения системы (2.10) к удобному виду. При этом мы будем пользоваться обычными действиями над внешними формами и следующим конкретным фактом: $\partial\omega^2(\xi, \zeta_2)=0$, так как $\zeta_2 \in E_2, \xi_2 \in \theta$. Имеем

$$(2.11) \quad \begin{aligned} \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) &= \partial(\partial\omega^2(\xi_1 + u_1\xi_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) \\ &= \partial(\partial\omega^2(\xi_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) + \partial(u_1\partial\omega^2(\xi_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) \\ &= \partial(\partial\omega^2(\xi_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) + [(\partial u_1) \wedge (\partial\omega^2(\xi_2, *))] (\zeta_1, \zeta_2) + u_1\partial(\partial\omega^2(\xi_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) \\ &= \partial(\partial\omega^2(\xi_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) + (\partial u_1)(\zeta_1)\partial\omega^2(\xi_2, \zeta_2) - (\partial u_1)(\zeta_2)\partial\omega^2(\xi_2, \zeta_1) + u_1\partial(\partial\omega^2(\xi_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) \\ &= -(\partial u_1)(\zeta_2)\partial\omega^2(\xi_2, \xi_1 + u_1\xi_2) + F_1 \\ &= -(\partial u_1)(\zeta_2)\partial\omega^2(\xi_2, \xi_1) - (\partial u_1)(\zeta_2)\partial\omega^2(\xi_2, \xi_2) + F_1 \\ &= \left[\sum_{i=1}^6 (\xi_3^i + u_2\xi_4^i) \frac{\partial u_1}{\partial x^i} \right] \partial\omega^2(\xi_1, \xi_2) + F_1, \end{aligned}$$

где $F_1 = \partial(\partial\omega^2(\xi_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) + u_1\partial(\partial\omega^2(\xi_2, *))(\zeta_1, \zeta_2)$.

Выражение F_1 записывается через координаты формы ω^2 и полей ξ_1 и ξ_2 и их производные до второго порядка и через координаты полей $\zeta_1 = \xi_1 + u_1\xi_2$ и $\zeta_2 = \xi_3 + u_2\xi_4$. Стало быть, F_1 не содержит производных от неизвестных функций u_1 и u_2 . Следовательно, $F_1 = F_1(x, u_1, u_2)$.

Отметим, что $\partial\omega^2(\xi_1, \xi_2)$ не обращается в 0, потому что, если допустить, что в точке x имеем $\partial\omega^2(\xi_1, \xi_2)=0$, то, добавив к этому равенству тождества $\partial\omega^2(\xi_1, \xi_1)=0$, $\partial\omega^2(\xi_1, \xi_j)=0$ ($j=3, 4$) (ввиду того, что $\xi_3 \in E_2$, $\xi_4 \in E_2$), получим, что и $\xi_1 \in E_2$, т. е. $\xi_1 \in E_1 \cap E_2$ — противоречие.

Без ограничения общности можно считать, что $\xi_1^6(x_0)=\xi_3^6(x_0)=1$; этого можно легко добиться линейной заменой системы координат. Теперь из соотношения $\xi_3^6(x_0)=1$ получаем, что в достаточно малой окрестности V_1 точки x_0 и при достаточно малом $\delta_1 > 0$ функция $\varphi(x, u_2)=\xi_3^6 - u_2 \xi_4^6$ не обращается в нуль при $|u_2| < \delta_1$. Тогда функции

$$a_{1i} = -(\xi_3^i - u_2 \xi_4^i) / (\xi_3^6 - u_2 \xi_4^6), \quad i = 1, 2, \dots, 6, \quad (2.12)$$

$$F = F_1 / \partial\omega^2(\xi_1, \xi_2) (\xi_3^6 - u_2 \xi_4^6)$$

являются непрерывными в V_1 при $|u_2| < \delta_1$. Итак, второе уравнение системы (2.10) ввиду формул (2.11) и (2.12) записывается в виде

$$\frac{\partial u_1}{\partial x^6} = \sum_{i=1}^5 a_{1i} \frac{\partial u_i}{\partial x^i} + F.$$

Аналогично получаем, что первое уравнение системы (2.10) записывается в окрестности x_0 при $|u_1| < \delta_2$ в виде

$$\frac{\partial u_2}{\partial x^6} = \sum_{i=1}^5 a_{2i} \frac{\partial u_i}{\partial x^i} + G.$$

В итоге мы привели систему (2.10) к виду

$$\frac{\partial u_1}{\partial x^6} = \sum_{i=1}^5 a_{1i} \frac{\partial u_i}{\partial x^i} + F, \quad \frac{\partial u_2}{\partial x^6} = \sum_{i=1}^5 a_{2i} \frac{\partial u_i}{\partial x^i} + G, \quad (2.13)$$

где функции a_{1i} , a_{2i} , F и G являются непрерывными функциями от u_1 , u_2 и x в некоторой окрестности U точки x_0 и при условии, что $|u_1| < \delta$, $|u_2| < \delta$, где $\delta = \min\{\delta_1, \delta_2\}$.

Сейчас мы убедимся, что система дифференциальных уравнений с частными производными (2.13) является гиперболической по Петровскому в окрестности x_0 , с нулевыми начальными условиями на гиперплоскости $x^6 = x_0^6$.

По классическому определению Петровского (см. [4]) квазилинейная система дифференциальных уравнений с частными производными

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} = \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^n a^{kij} \frac{\partial u_j}{\partial x^k} + H_i, \quad i = 1, 2, \dots, m,$$

где a^{kij} и H_i — функции от $x \in R^i$ и u_1, u_2, \dots, u_m называется гиперболической в окрестности x_0 , если для всех $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n$ матрица $\|\sum_{k=1}^{n-1} a^{kij} \mu_k\| - \lambda E$ имеет вид

$$\begin{pmatrix} M_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & M_2 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & M_l \end{pmatrix},$$

где все элементы, не попавшие ни в одну из матриц M_s , тождественно равны нулю, а все корни (λ) детерминантов всех матриц M_s всегда действительны, и разность каждой пары корней одного и того же детерминанта превосходит по абсолютной величине некоторую положительную постоянную.

Заметим, что в нашем конкретном случае системы (2.13) вышеуказанная матрица имеет вид

$$\begin{pmatrix} \sum_{i=1}^5 a_{1i} \mu_i - \lambda & 0 \\ 0 & \sum_{i=1}^5 a_{2i} \mu_i - \lambda \end{pmatrix},$$

е. она является диагональной. Следовательно, матрицы M_1 и M_2 состоят из одного элемента и, значит, удовлетворяют всем перечисленным выше требованиям, так что система (2.13) является гиперболической в окрестности точки x_0 .

Следовательно, по доказанной в работе Петровского [4] классической теореме система (2.13) имеет решение в окрестности x_0 . Отсюда следует утверждение сформулированной в настоящем параграфе теоремы.

3. Предварительный анализ гиперболической системы Пфаффа из $n-4$ уравнений в R^n . Мы переходим к рассмотрению общего случая системы (1.2) из $n-4$ уравнений в R^n ; предполагаем, что ранг системы равен $n-4$. Как и раньше, через $\theta(x)$ обозначаем четырехмерное распределение, которое является линейной оболочкой всех векторных полей, удовлетворяющих системе (1.2).

Напомним, что для системы (1.2) предполагаются выполненными следующие условия:

а) система (1.2) не имеет ненулевых характеристических векторов в своей области определения D ;

б) система (1.2) не имеет особых точек в D .

Кроме того, отсюда и до конца этого параграфа будем считать, что система (1.2) является гиперболической в точке y , т. е. имеет в точке y $n-4$ линейно-независимых правильных векторов из пространства A^{n-4} , которые будем обозначать через a_1, a_2, \dots, a_{n-4} . Для краткости через Ω^i будем обозначать операторы $\Omega_{a_i}(y)$ при $i=1, 2, \dots, n-4$, а через E^i соответствующие им ядра.

Система Пфаффа

$$(3.1) \quad \omega_A^i(dx) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

где

$$\omega_A^i = \sum_{j=1}^{n-4} a_j^i \omega^j \quad (i = 1, 2, \dots, n-4),$$

а через a_j^i обозначены координаты векторов a_i в пространстве A^{n-4} , эквивалентна системе (1.2). Системы (1.2) и (3.1) задают одно и то же распределение $\theta(x)$, имеют одни и те же характеристические векторы, одни и те же особые точки и одни и те же разрешающие распределения. Кроме того, так как

$$\partial \omega_A^i = \sum_{j=1}^{n-4} a_j^i \partial \omega^j, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

то операторы $\Omega_j^A(y)$, соответствующие $\partial\omega_A^i$ ($i=1, 2, \dots, n-4$), совпадают соответственно с операторами Ω^i , а подпространства $E_i^A(y)$ (ядра $\Omega_i^A(y)$) — с E^i .

Лемма 3.1. $\bigcap_{i=1}^{n-4} E^i = \{0\}$.

Это утверждение следует из условия а) об отсутствии ненулевых характеристических векторов у системы (1.2).

Лемма 3.2. При любом $i=1, 2, \dots, n-4$ размерность подпространства E^i равна либо 2, либо 4.

Это утверждение вытекает непосредственно из вырожденности и косой симметрии операторов Ω^i ($i=1, 2, \dots, n-4$) и из того, что $\dim \theta(y)=4$.

Лемма 3.3. Линейная оболочка E тех подпространств E^i ($i=1, 2, \dots, n-4$) чья размерность равна в точности 2, совпадает с $\theta(y)$.

Доказательство. Допустим, что $\dim E < 4$. Тогда существует подпространство E' размерности 3, такое, что $E' \supset E$. Пусть ξ и η — произвольные два вектора из E , j — произвольное целое число, $1 \leq j \leq n-4$. Рассмотрим число $\partial\omega_A^j(\xi, \eta)$.

Размерность подпространства E^j по лемме 3.2 равна либо 2, либо 4. Если $\dim E^j = 4$, то $\partial\omega_A^j(\xi, \eta) = \Omega^j \xi, \eta = 0$, если же $\dim E^j = 2$, то $E^j \subset E'$, и $\xi = \alpha\xi_1 = \xi'$, $\eta = \beta\xi_1 + \eta'$, где $\xi_1 \perp E^j$, $\xi' \in E^j$, $\eta' \in E^j$; следовательно,

$$\begin{aligned} \partial\omega_A^j(\xi, \eta) &= \partial\omega_A^j(\alpha\xi_1 + \xi', \beta\xi_1 + \eta') \\ &= \alpha\beta\partial\omega_A^j(\xi_1, \xi_1) + \partial\omega_A^j(\xi', \beta\xi_1 + \eta') + \partial\omega_A^j(\alpha\xi_1, \eta') = 0, \end{aligned}$$

так как $\xi' \in E^j$, $\eta' \in E^j$.

Иными словами, $\partial\omega_A^j(\xi, \eta) = 0$.

Если теперь ξ_2, ξ_3 и ξ_4 образуют базис E' , то по доказанному $\partial\omega_A^j(\xi_i, \xi_k) = 0$ ($j=1, 2, \dots, n-4$, $k=2, 3, 4$). Эти равенства показывают, что точка y является особой для системы (3.1), а, значит, и для системы (1.2), что противоречит условию б). Полученное противоречие показывает, что $\dim E \geq 4$ и по соображениям размерности следует, что $E = \theta(y)$. Лемма доказана.

Лемма 3.4. Существуют целые числа k и m ($1 \leq k \leq n-4$, $1 \leq m \leq n-4$), такие, что:

А) $\dim E^k = \dim E^m = 2$;

Б) $E^k \cap E^m = \{0\}$.

Доказательство. Прежде всего отметим, что хотя бы два из подпространств E^i ($i=1, 2, \dots, n-4$) имеют размерность 2 и различны, потому что в противном случае $\bigcap_{i=1}^{n-4} E^i \neq \{0\}$, а это противоречит лемме 3.1. Поэтому можно считать, что первые s подпространств E^1, E^2, \dots, E^s суть подпространства размерности 2, а размерность остальных — $E^{s+1}, E^{s+2}, \dots, E^{n-4}$ — равна 4; как мы уже заметили, $s \geq 2$.

Пусть $E^1 \neq E^2$.

Допустим, что для любых i и j ($i, j=1, 2, \dots, s$) имеют место соотношения

$$(3.2) \quad E^i \cap E^j \neq \{0\},$$

т. е. $E^i \cap E^j$ содержит, по крайней мере, один ненулевой вектор e_{ij} .

Рассмотрим подпространства E^1 и E^2 . Так как $E^1 \neq E^2$, а $E^1 \cap E^2 = \{0\}$, то размерность линейной оболочки L подпространств E^1 и E^2 равна 3. С другой стороны, по лемме 3.3, размерность линейной оболочки E подпространств E^1, E^2, \dots, E^s равна размерности $\theta(y)$, т. е. 4. Следовательно, для некоторого целого j ($3 \leq j \leq s$) E^j не содержится в L , и по соображениям размерности ($\dim E^j = 2$; $\dim L = 3$; $\dim \theta = 4$) следует, что $\dim E^j \cap L = 1$. Можно считать, что $j = 3$. По сделанному предположению, $\dim E^1 \cap E^3 \geq 1$, $\dim E^2 \cap E^3 \geq 1$; но $E^1 \subset L$, $E^2 \subset L$. Следовательно, векторы из пересечения E^1 с E^3 , а также и векторы из $E^2 \cap E^3$ коллинеарны с вектором из $E^3 \cap L$, т. е. с точностью до множителя $e_{12} = e_{13} = e_{23}$.

Если теперь для любого $j = 1, 2, \dots, s$ рассмотрим подпространство E^j , то либо E^j не содержится в L и тогда, как и в случае $j = 3$, имеем $e_{1j} = e_{2j} = e_{12}$, либо $E^j \subset L$ и тогда $E^j \subset E^3 = L \cap E^3$, т. е. $e_{3j} = e_{12}$.

Иными словами, мы получаем, что все подпространства E^j ($j = 1, 2, \dots, s$), содержат ненулевой вектор e_{12} . Но тогда и $\bigcap_{j=1}^{n-4} E^j$ содержит ненулевой вектор e_{12} , что противоречит лемме 3.2. Это показывает, что сделанное нами предположение (3.2) не верно, и, стало быть, для некоторой пары целых чисел m и k , $1 \leq k \leq s$, $1 \leq m \leq s$ выполняется условие $E^k \cap E^m = \{0\}$, т. е. условие Б) леммы. А условие А) следует из того, что $k \leq s$ и $m \leq s$ и определения числа s . Лемма доказана.

4. Условия гиперболности в точке и окрестности. В этом параграфе сформулировано несколько утверждений, которые можно доказать без труда стандартными методами и поэтому их доказательства не приводятся.

Предполагаем, что выполнены условия а) и б) из п. 3.

Рассмотрим подробнее уравнение

$$(4.1) \quad \det \sum_{i=1}^{n-4} \alpha^i \Omega_i(y) = 0,$$

где y — фиксированная точка, $\alpha \in A^{n-4}$ — неизвестный вектор. Как и в случае двух уравнений Пфаффа, в произвольном фиксированном ортонормированном базисе подпространства $\theta(y)$ матрица оператора $\sum_{i=1}^{n-4} \alpha^i \Omega_i(y)$ является кососимметрической, и уравнение (4.1) можно представить в виде $(Q(y; \alpha))^2 = 0$, где $Q(y; \alpha)$ есть квадратичная форма от $\alpha \in A^{n-4}$ с коэффициентами, зависящими от элементов матриц операторов $\Omega_i(y)$, т. е. от производных координат форм $d\omega^i(y; *, *)$ ($i = 1, 2, \dots, n-4$). Таким образом, мы получаем следующий результат:

Лемма 4.1. *Для того, чтобы система (1.2) была гиперболической в точке y , необходимо и достаточно, чтобы существовал базис пространства A^{n-4} , элементы которого аннулируют вышеуказанную форму $Q(y; \alpha)$.*

Лемма 4.2. *Форма $Q(y; \alpha)$ ненулевая, т. е. существует вектор α_0 , такой, что $Q(y; \alpha_0) \neq 0$.*

Определение. *Квадратичная форма $q(\beta)$ в пространстве A^k называется полупределенной, если она на всех векторах из A^k принимает либо только неотрицательные, либо только неположительные значения.*

Лемма 4.3. *Для существования базиса пространства A^k , чьи элементы аннулируют заданную ненулевую квадратичную форму $q(\beta)$ необхо-*

димо и достаточно, чтобы форма $q(\beta)$ не являлась полуопределенной в пространстве A^k .

Лемма 4.4. Пусть $q(x; \beta)$ — квадратичная форма в пространстве A^k с коэффициентами, являющимися C^p -функциями от точки x области $U \subset R^n$, и пусть $q(x_0; \beta)$, где $x_0 \in U$, не является полуопределенной. Тогда:

а) $q(x; \beta)$ не является полуопределенной и в некоторой окрестности точки x_0 ;

б) существует набор из k , зависящих от x векторов $\beta_i(x) \in A^k$ ($i=1, 2, \dots, k$) класса C^p , заданных в некоторой окрестности V точки x_0 и линейно-независимых при каждом значении $x \in V$.

5. Приведение системы Пфаффа из $n-4$ уравнений в R^n , гиперболической в данной точке, к каноническому виду. Возвращаемся к системе (1.2) для которой предполагаем выполненными условия а) и б) из п.3. Кроме того, предполагаем, что система (1.2) является гиперболической в точке x_0 .

Если точка x пробегает достаточно малую окрестность точки x_0 , в силу достаточно гладкой зависимости подпространства $\theta(x)$ от x можно выбрать достаточно гладкий базис $\theta(x)$; тогда элементы матриц $\Omega_i(x)$ достаточно гладко зависят от x . Применяя леммы 4.1, 4.2, 4.3, получаем, что:

1) множество точек гиперболическости для системы (1.2) является открытым;

2) в некоторой окрестности U точки x_0 существуют достаточно гладкие линейно-независимые векторы $\alpha_i(x) \in A^{n-4}$ ($i=1, 2, \dots, n-4$), для которых ядра операторов

$$\sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j \Omega_j(x), \quad i=1, 2, \dots, n-4,$$

нетривиальны.

В окрестности U рассмотрим систему Пфаффа

$$(5.1) \quad \bar{\omega}^i(dx) = 0, \quad i=1, 2, \dots, n-4,$$

где

$$\bar{\omega}^i(x; *) = \sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j(x) \omega^j(x; *).$$

Эта система эквивалентна системе (1.2), так как $\det \|\alpha_i^j(x)\| \neq 0$.

Каждый линейный кососимметрический оператор $\bar{\Omega}_i(x)$ ($i=1, 2, \dots, n-4$), соответствующий сужению $\partial \bar{\omega}^i(x; *, *)$ на $\theta(x)$, совпадает с оператором $\sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j(x) \Omega_j(x)$, потому что само сужение формы $\partial \bar{\omega}^i(x; *, *)$ на $\theta(x)$ совпадает с сужением на $\theta(x)$ формы $\sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j \partial \omega^j(x; *, *)$. В самом деле, пусть $\xi \in \theta(x)$, $\eta \in \theta(x)$; тогда

$$\begin{aligned} \partial \bar{\omega}^i(x; \xi, \eta) &= \partial \left(\sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j(x) \omega^j(x; *) \right) (\xi, \eta) \\ &= \sum_{j=1}^{n-4} [(\partial \alpha_i^j)(x; \xi) \omega^j(x; \eta) - (\partial \alpha_i^j)(x; \eta) \omega^j(x; \xi) + \alpha_i^j(x) \partial \omega^j(x; \xi, \eta)] \\ &= \sum_{j=1}^{n-4} \alpha_i^j(x) \partial \omega^j(x; \xi, \eta), \end{aligned}$$

так как $\omega^j(x; \xi) = \omega^j(x; \eta) = 0$ при $j=1, 2, \dots, n-4$,

Следовательно, ядро оператора $\bar{\Omega}_i(x)$ нетривиально. Итак, мы получаем следующий результат:

Лемма 5.1. Если система (1.2) является гиперболической в точке x_0 , то в некоторой окрестности U точки x_0 она приводится к эквивалентной системе (5.1), обладающей тем свойством, что ядра операторов $\bar{\Omega}_i(x)$ ($i=1, 2, \dots, n-4$) нетривиальны в каждой точке $x \in U$.

6. Существование разрешающего распределения размерности 2 у гиперболической системы Пфаффа из $n-4$ уравнений в R^n . Опять рассматриваем систему Пфаффа (1.2), предполагая, что для нее выполнены а) и б) из п.3 и что она является гиперболической в точке x_0 . Основываясь на результатах п.5, так как нас интересует существование двумерного разрешающего распределения только в окрестности точки x_0 , можем без ограничения общности считать, что система (1.2) обладает свойствами системы (5.1), т. е. ядра $E_i(x)$ всех операторов $\bar{\Omega}_i(x)$ нетривиальны для любого x и любого $i=1, 2, \dots, n-4$.

Кроме того, мы будем предполагать, что система (1.2) обладает свойством И2 в рассматриваемой окрестности точки x_0 .

По лемме 3.4 существуют целые числа k и m ($1 \leq k \leq n-4, 1 \leq m \leq n-4$), такие, что

$$\dim E_k(x_0) = \dim E_m(x_0) = 2, \quad E_k(x_0) \cap E_m(x_0) = \{0\}.$$

Без ограничения общности можно считать, что $k=1, m=2$. Итак,

$$\dim E_1(x_0) = \dim E_2(x_0) = 2, \quad E_1(x_0) \cap E_2(x_0) = \{0\}.$$

Убедимся теперь, что такими же свойствами подпространства $E_1(x)$ и $E_2(x)$ обладают не только в точке x_0 , но и в некоторой ее окрестности. В самом деле, ранг $\bar{\Omega}_1(x_0)$ равен 2 и по непрерывности $\bar{\Omega}_1(x)$ ранг последнего не меньше 2 в окрестности x_0 ; с другой стороны, $\bar{\Omega}_1(x)$ вырожден и поэтому его ранг не может быть больше 2; следовательно, он равен в точности 2, т. е. $\dim E_1(x) = 2$ в окрестности точки x_0 . Аналогично и $\dim E_2(x) = 2$ в окрестности x_0 .

Кроме того, $E_1(x)$ и $E_2(x)$ не пересекаются (за исключением ненулевого вектора) при $x=x_0$ и по непрерывности не пересекаются в окрестности x_0 . Следовательно, мы можем считать, ограничиваясь подходящей окрестностью точки x_0 , что

$$(6.1) \quad \dim E_1(x) = \dim E_2(x) = 2,$$

$$(6.2) \quad E_1(x) \cap E_2(x) = \{0\}.$$

Операторы $\bar{\Omega}_1(x)$ и $\bar{\Omega}_2(x)$, как и подпространство $\theta(x)$, зависят от x достаточно гладко, следовательно, подпространства $E_1(x)$ и $E_2(x)$ обладают аналогичными свойствами. Поэтому можно считать, что $E_1(x)$ является линейной оболочкой достаточно гладких векторных полей $\xi_1 = \xi_1(x)$ и $\xi_2 = \xi_2(x)$, а $E_2(x)$ — полей $\xi_3 = \xi_3(x)$ и $\xi_4 = \xi_4(x)$. В силу полученных выше свойств (6.1) и (6.2) подпространств $E_1(x)$ и $E_2(x)$, в каждой точке x векторы $\xi_i(x)$ ($i=1, 2, 3, 4$) образуют базис подпространства $\theta(x)$.

В дальнейшем систему (1.2) будем рассматривать в такой окрестности точки x_0 , в которой выполнены все перечисленные до сих пор в этом пункте условия,

Отметим важное свойство подпространств $E_i(x)$, ($i=1, 2$): для любого вектора $\eta(x) \in E_i(x)$ форма $\partial\omega^i(\eta, *)$ нулевая на $\theta(x)$, так как для любого $\xi(x) \in \theta(x)$ имеем $\partial\omega^i(\eta, \xi) = (\Omega_i\eta, \xi) = 0$, ввиду того, что $\eta(x)$ — элемент ядра оператора $\Omega_i(x)$. Мы будем часто пользоваться этим свойством без специальной ссылки на него.

Лемма 6.1. Ранг системы форм

$\omega^i(*), (i=1, 2, \dots, n-4), \partial\omega^1(\xi_3, *), \partial\omega^1(\xi_4, *), \partial\omega^2(\xi_1, *), \partial\omega^2(\xi_2, *)$
равен n в U .

Доказательство. Допустим, что в некоторой точке $x \in U$ ранг этой системы меньше n . Тогда система уравнений

$$\begin{aligned}\omega^i(\eta) &= 0, \quad i=1, 2, \dots, n-4, \\ \partial\omega^1(\xi_j, \eta) &= 0, \quad j=3, 4, \\ \partial\omega^2(\xi_k, \eta) &= 0, \quad k=1, 2,\end{aligned}$$

где η — неизвестный вектор, взятая в точке x , имеет ненулевое решение η_0 . В силу первых $n-4$ уравнений $\eta_0 \in \theta(x)$. Если к вытекающим из этой системы равенствам $\partial\omega^1(\xi_j, \eta_0) = 0$ ($j=3, 4$), добавить равенства $\partial\omega^1(\xi_j, \eta_0) = 0$ ($j=1, 2$), которые вытекают из того, что $\xi_1(x) \in E_1(x)$, $\xi_2(x) \in E_2(x)$, то получим, что форма $\partial\omega^1(\eta_0, *)$ нулевая на базисе подпространства $\theta(x)$, стало быть и на всем $\theta(x)$. Следовательно, $\eta_0 \in E_1(x)$.

Но аналогично $\eta_0 \in E_2(x)$; а так как мы имеем $E_1(x) \cap E_2(x) = \{0\}$, то $\eta_0 = 0$, что противоречит выбору η_0 . Из полученного противоречия вытекает справедливость утверждения этой леммы.

Пусть $u_1(x)$ и $u_2(x)$ — достаточно гладкие функции, определенные в U . Рассмотрим поля

$$\zeta_1 = \xi_1 + u_1\xi_2 \in E_1, \quad \zeta_2 = \xi_3 + u_2\xi_4 \in E_2.$$

Обозначим через $\theta_2(u_1, u_2; x)$ распределение, натянутое на $\zeta_1(x)$ и $\zeta_2(x)$. Из линейной независимости полей $\xi_i(x)$ ($i=1, 2, 3, 4$) в каждой точке $x \in U$ вытекает, что $\zeta_1(x)$ и $\zeta_2(x)$ линейно-независимы в каждой точке $x \in U$. Следовательно, распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$ всегда двумерно в U .

Рассмотрим систему Пфаффа

$$(6.3) \quad \begin{aligned}\omega^i(dx) &= 0, \quad i=1, 2, \dots, n-4, \\ \partial\omega^1(\zeta_2, dx) &= 0, \quad \partial\omega^2(\zeta_1, dx) = 0.\end{aligned}$$

Так как по лемме 6.1 ранг системы форм $\omega^i(*), (i=1, 2, \dots, n-4), \partial\omega^1(\xi_3, *), \partial\omega^1(\xi_4, *), \partial\omega^2(\xi_1, *), \partial\omega^2(\xi_2, *)$, равен n , а, с другой стороны,

$$\partial\omega^1(\zeta_2, dx) = \partial\omega^1(\xi_3, dx) + u_2\partial\omega^1(\xi_4, dx), \quad \partial\omega^2(\zeta_1, dx) = \partial\omega^2(\xi_1, dx) + u_1\partial\omega^2(\xi_2, dx),$$

то ранг системы (6.3) равен $n-2$ в U при любом выборе u_1 и u_2 .

Проверим, что система (6.3) задает распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$. Исходя из соображений размерности, для этого достаточно проверить, что $\zeta_1(x)$ и $\zeta_2(x)$ удовлетворяют системе (6.3). В самом деле,

$\omega^i(\zeta_1) = \omega^i(\xi_1) + u_1\omega^i(\xi_2) = 0$ ($i=1, 2, \dots, n-4$), $\partial\omega^2(\zeta_1, \zeta_1) = 0$, и так как $\zeta_1 \in E_1$, а $\zeta_2 \in E_2 \subset \theta$, то $\partial\omega^1(\zeta_2, \zeta_1) = 0$. Следовательно, ζ_1 удовлетворяет системе (6.3). Аналогичным образом доказывается, что и ζ_2 удовлетворяет системе (6.3), и, значит, система (6.3) действительно задает распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$.

Лемма 6.2. Для инволютивности $\theta_2(u_1, u_2; x)$ в U достаточно выполнение условий

$$(6.4) \quad \partial(\partial\omega^1(\zeta_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0, \quad \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0.$$

Доказательство. Распределение $\theta_2 = \theta_2(u_1, u_2; x)$, которое задает система Пфаффа (6.3), по определению является инволютивным тогда и только тогда, когда для любых полей $\xi \in \theta_2, \eta \in \theta_2$ выполнены следующие условия:

$$\partial\omega^i(\xi, \eta) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

$$\partial(\partial\omega^1(\zeta_2, *))(\xi, \eta) = 0, \quad \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\xi, \eta) = 0.$$

Так как ζ_1 и ζ_2 образуют базис θ_2 , то ξ и η — суть линейной комбинации ζ_1 и ζ_2 ; следовательно, для инволютивности θ_2 достаточно выполнение этих равенств только при $\xi = \zeta_1, \eta = \zeta_2$:

$$(6.5) \quad \partial\omega^i(\zeta_1, \zeta_2) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

$$\partial(\partial\omega^1(\zeta_2, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0, \quad \partial(\partial\omega^2(\zeta_1, *))(\zeta_1, \zeta_2) = 0.$$

Мы сейчас проверим, что первые $n-4$ условий из (6.5) выполняются как следствие того, что система (1.2) обладает свойством И2. Так как $\zeta_1 \in E_1$, то

$$(6.6) \quad \partial\omega^1(\zeta_1, \zeta_2) = 0.$$

Аналогично, из того, что $\zeta_2 \in E_2$, вытекает, что

$$(6.7) \quad \partial\omega^2(\zeta_1, \zeta_2) = 0.$$

Если $n=6$, т. е. $n-4=2$, то все доказано. Пусть $n>6$. Зафиксируем произвольное целое число j ($3 \leq j \leq n-4$) и точку $x \in U$. Система (1.2) обладает свойством И2, следовательно, ранг системы

$$\omega^i(\eta) = 0, \quad \partial\omega^i(\zeta, \eta) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

взятой в точке x , где η — неизвестный вектор, для любого $\zeta \in \theta$ не больше, чем $n-2$. Тем более ранг системы

$$\omega^i(\eta) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

$$\partial\omega^k(\zeta, \eta) = 0, \quad k = 1, 2,$$

$$\partial\omega^j(\zeta, \eta) = 0,$$

не больше, чем $n-2$. В этой системе $n-1$ уравнений, следовательно, формы

$$(6.8) \quad \omega^i(*), \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

$$\partial\omega^1(\zeta, *), \quad \partial\omega^2(\zeta, *), \quad \partial\omega^j(\zeta, *)$$

линейно-зависимы.

Положим сначала в линейно-зависимую систему форм (6.8) $\zeta = \zeta_1 + \zeta_2$ и получим, что формы

$$\omega^i(*), \quad i = 1, 2, \dots, n-4,$$

$$\partial\omega^1(\zeta_1 + \zeta_2, *) = \partial\omega^1(\zeta_1, *) + \partial\omega^1(\zeta_2, *) = \partial\omega^1(\zeta_2, *),$$

$$\partial\omega^2(\zeta_1 + \zeta_2, *) = \partial\omega^2(\zeta_1, *) + \partial\omega^2(\zeta_2, *) = \partial\omega^2(\zeta_1, *),$$

$$\partial\omega^j(\zeta_1 + \zeta_2, *) = \partial\omega^j(\zeta_1, *) + \partial\omega^j(\zeta_2, *)$$

линейно-зависимы. Первые $n-2$ из них совпадают с формами в левых частях уравнений системы (6.3) и, как мы видели, являются линейно-независимыми. Следовательно, сумма $d\omega^l(\zeta_1, *) + d\omega^l(\zeta_2, *)$ выражается линейно через первые $n-2$ из этих форм.

Положим теперь $\zeta = \zeta_1 - \zeta_2$ и аналогичными рассуждениями придем к выводу, что через эти же самые формы выражается линейно и разность $d\omega^l(\zeta_1, *) - d\omega^l(\zeta_2, *)$.

Следовательно, каждая из форм $d\omega^l(\zeta_1, *)$ и $d\omega^l(\zeta_2, *)$ выражается линейно через формы $\omega^l(*)$ ($l=1, 2, \dots, n-4, d\omega^l(\zeta_2, *), d\omega^2(\zeta_1, *)$), участвующие в системе (6.3). И вектор ζ_1 , и вектор ζ_2 удовлетворяют, как мы уже проверяли, системе (6.3), следовательно, они аннулируют формы $d\omega^l(\zeta_1, *)$ и $d\omega^l(\zeta_2, *)$, т. е. $d\omega^l(\zeta_i, \zeta_k) = 0$ ($i, k=1, 2$).

Мы получили эти равенства для произвольного целого j ($3 \leq j \leq n-4$) и в произвольной точке x . Следовательно, в U имеют место равенства $d\omega^l(\zeta_i, \zeta_k) = 0$, ($l=3, 4, \dots, n-4, i, k=1, 2$). Эти равенства, вместе с равенствами (6.6) и (6.7), показывают, что первые $n-4$ равенства в условиях (6.5) выполняются всегда в силу сделанных предположений. Лемма доказана.

В п. 2 мы получили соотношения, аналогичные соотношениям (6.4) для случая $n=6$, и показали, что всегда можно найти функции u_1 и u_2 так, чтобы распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$ было инволютивным. Повторяя в точности те же рассуждения, что были сделаны для случая $n=6$, в общем случае мы тоже можем рассмотреть условия (6.5) как систему дифференциальных уравнений с неизвестными функциями u_1 и u_2 ; только число аргументов теперь будет больше. Эта система тоже приводится, как в п. 2, к виду, удобному для применения теоремы Петровского. Применяя эту теорему, мы получим, что система (6.5) имеет решение, а это решение в свою очередь даст нам инволютивное распределение $\theta_2(u_1, u_2; x)$, т. е. разрешающее распределение размерности 2 для системы (1.2). Этим доказан основной результат нашей работы — теорема 1.1, сформулированная в п. 1.

7. Области из особых точек. До сих пор мы исключали из рассмотрения особые точки для системы (1.2), т. е. такие точки, в которых некоторые три линейно-независимых вектора ζ_1, ζ_2 и ζ_3 из θ определяют подпространство, на котором сужение всех форм $d\omega^l(*, *)$ ($l=1, 2, \dots, n-4$) является нулевым. Теперь мы убедимся, что особые точки являются „более благоприятными“ с точки зрения существования двумерных разрешающих распределений, независимо от того, является ли система (1.2) гиперболической или нет.

Будем рассматривать систему (1.2) в области из особых точек с некоторыми естественными дополнительными предположениями о достаточно гладкой зависимости некоторого подпространства и о постоянстве ранга некоторой 2-формы.

Пусть окрестность U точки $x_0 \in R^n$ состоит из особых для системы (1.2) точек и пусть некоторое распределение $\theta_3(x)$ размерности 3 обладает в U следующими свойствами:

- а) $\theta_3(x) \subset \theta(x)$;
- б) для любых $\xi \in \theta_3, \eta \in \theta_3$ выполняются равенства:

$$d\omega^l(\xi, \eta) = 0, \quad l=1, 2, \dots, n-4.$$

Так как $\theta_3 \subset \theta$, то в некоторой окрестности U' точки x распределение θ_3 можно задать системой Пфаффа, содержащей уравнения системы (1.2) и еще одно уравнение:

$$(7.1) \quad \begin{aligned} \omega^i(dx) &= 0, \quad i = 1, 2, \dots, n-4, \\ \bar{\omega}(dx) &= 0. \end{aligned}$$

Пусть ранг сужения формы $d\bar{\omega}$ на подпространство $\theta_3(x)$ постоянен в окрестности $U'' \subset U'$ точки x_0 . Мы сейчас убедимся, что если выполнены все эти предположения, то в некоторой окрестности U_1 точки x_0 найдется двумерное разрешающее распределение для системы (1.2). Для этого достаточно проверить, что система (7.1) обладает в окрестности x_0 характеристическим полем, так как в этом случае система (7.1), а вместе с ней и система (1.2) будут иметь в окрестности x_0 разрешающее распределение искомого размерности.

Рассмотрим сужение $A(*, *)$ формы $d\bar{\omega}(*, *)$ на подпространстве θ_3 ; форма $A(*, *)$ коссимметрична и поэтому ранг ее является четным; кроме того, он постоянен в окрестности x_0 ; и наконец, размерность подпространства θ_3 нечетная. Следовательно, уравнение $A(x; \xi, *) = 0$, где $\xi = \xi(x) \in \theta_3(x)$ — неизвестное векторное поле, имеет ненулевое решение $\xi_0(x)$ в некоторой окрестности точки x_0 .

Проверим, что поле ξ_0 является характеристическим для системы (7.1). Пусть $\eta = \eta(x)$ — произвольное поле из θ_3 , т. е. $\eta \in \theta_3$. Тогда, во-первых, так как $\xi_0 \in \theta_3$, то $\omega^i(\xi_0) = 0$ ($i = 1, 2, \dots, n-4$), $\bar{\omega}(\xi_0) = 0$; во-вторых, так как $\xi_0 \in \theta_3$, $\eta \in \theta_3$, то $d\omega^i(\xi_0, \eta) = 0$ ($i = 1, 2, \dots, n-4$); в-третьих, в силу уравнения (7.3) $d\bar{\omega}(\xi_0, \eta) = 0$. Из этих равенств вытекает, что поле ξ_0 является характеристическим для системы (7.1), и наше утверждение доказано.

В заключении хочу отметить с чувством глубокой признательности, что эта работа стала во многом возможной благодаря идеям и заботам покойного профессора Московского университета Г. Е. Шилова. Приношу благодарность и профессору Р. Денчеву за внимание к работе.

ЛИТЕРАТУРА

1. П. К. Рашевский. Геометрическая теория уравнений с частными производными. Москва, 1947.
2. С. Ленг. Введение в теорию дифференцируемых многообразий. Москва, 1967.
3. Й. Б. Табов. О существовании разрешающих распределений размерности $n-r-1$ и $n-r-2$ системы Пфаффа ранга r в R^n . *Успехи мат. наук*, 30, 1975, №6, 181—188.
4. И. Г. Петровский. О проблеме Коши для системы уравнений с частными производными. *Мат. сб.*, 2, 1937, 825 — 870.